



UNIVERSITÉ MOULAY ISMAÏL
FACULTÉ DES SCIENCES ET TECHNIQUES-ERRACHIDIA

COURS DE TOPOLOGIE

MODULE M510

Présenté par

Abdellatif SADRATI

FILIÈRE : LST-M.A-S5

ANNÉE UNIVERSITAIRE : 2022-2023

TABLE DES MATIÈRES

TABLE DES MATIÈRES	ii
CHAPITRE 1 : ESPACES MÉTRIQUES	1
1.1 Notion de distance et d'espace métrique	1
1.2 Partie bornée, distance de deux parties	3
1.3 Sous-espace métrique	5
1.4 Limite et continuité dans un espace métrique	6
1.5 Exercices	7
CHAPITRE 2 : ESPACES TOPOLOGIQUES	12
2.1 Notion de Topologie	12
2.2 Base d'une topologie, voisinages et base de voisinages	13
2.2.1 Base d'ouverts	13
2.2.2 Voisinages et base de voisinages	13
2.3 Intérieur, Adhérence et Frontière	14
2.4 Points frontières, Points d'accumulation, Points isolés	16
2.5 Espaces topologiques séparés, métrisables	16
2.6 Densité topologique	17
2.7 Exercices	17
CHAPITRE 3 : APPLICATIONS CONTINUES ET HOMÉOMORPHISMES 22	
3.1 Applications continues	22
3.2 Applications ouvertes, fermées et homéomorphismes	23
3.3 Comparaison de topologies	23
3.4 Sous-espace topologique	24
3.5 Produit fini d'espaces topologiques	25
3.6 Limites et continuité dans un espace topologique	26
3.7 Exercices	28
CHAPITRE 4 : ESPACES TOPOLOGIQUES COMPACTS, CONNEXES 34	
4.1 Espaces compacts	34
4.1.1 Propriété de Borel-Lebesgue	34
4.1.2 Propriétés des espaces topologiques compacts	35
4.2 Compacité et continuité	37
4.3 Espaces métriques compacts, complets	38
4.3.1 Espaces métriques compacts	38
4.3.2 Espaces métriques complets	40
4.4 Espaces connexes	42
4.4.1 Définitions et propriétés	42

4.4.2	Composantes connexes	45
4.4.3	Espaces connexes par arcs	46
4.5	Exercices	46
CHAPITRE 5 : ESPACES VECTORIELS NORMÉS		51
5.1	Norme sur un espace vectoriel	51
5.1.1	Définition et propriétés	51
5.1.2	Produit fini d'espaces normés	53
5.2	Espaces normés de dimensions finies	53
5.3	Continuité des applications linéaires	54
5.4	Exercices	56

CHAPITRE 1

ESPACES MÉTRIQUES

Dans tout le chapitre, E est un ensemble non vide.

1.1 Notion de distance et d'espace métrique

Définition 1.1.1. On appelle *distance* (ou *métrique*) sur E toute application $d : E \times E \rightarrow \mathbb{R}^+$ vérifiant :

- (i) Pour tous $x, y \in E$, $d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$ (séparation);
- (ii) Pour tous $x, y \in E$, $d(x, y) = d(y, x)$ (symétrie);
- (iii) Pour tous $x, y, z \in E$, $d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y)$ (inégalité triangulaire).

- On dit alors que $d(x, y)$ est la distance de x à y , et (E, d) est un **espace métrique**.
- Si la propriété (i) est remplacée par : $x = y \Rightarrow d(x, y) = 0$, on dit que d est une *semi-distance* sur E et que (E, d) est un *espace semi-métrique*.

Exemples 1.1.2. 1) *Distance usuelle sur $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}* : $d(x, y) = |x - y|$.

2) *Distance de Manhattan sur \mathbb{R}^2* : $x = (x_1, x_2), y = (y_1, y_2)$,

$$d_1(x, y) = |y_1 - x_1| + |y_2 - x_2|.$$

3) *Distance Euclidienne sur $\mathbb{R}^n, n \geq 1$* : $x = (x_1, \dots, x_n), y = (y_1, \dots, y_n)$,

$$d_2(x, y) = \sqrt{\sum_{i=1}^n (y_i - x_i)^2}.$$

4) *Distance de Hölder sur $\mathbb{K}^n, n \geq 1, (\mathbb{K} = \mathbb{R} \text{ ou } \mathbb{C})$* : $x = (x_1, \dots, x_n), y = (y_1, \dots, y_n)$ et $\alpha \geq 1$,

$$d_\alpha(x, y) = \left(\sum_{i=1}^n |x_i - y_i|^\alpha \right)^{\frac{1}{\alpha}}.$$

5) *Sur $\mathbb{R}^n, n \geq 1$* : $x = (x_1, x_2, \dots, x_n), y = (y_1, y_2, \dots, y_n)$

$$d_\infty(x, y) = \sup_{1 \leq i \leq n} |x_i - y_i| \text{ est une distance.}$$

6) **Distance discrète** : sur tout ensemble non vide E , on peut définir la distance

$$\text{discrète par : } d(x,y) = \begin{cases} 0 & \text{si } x = y \\ 1 & \text{si } x \neq y. \end{cases}$$

7) **Distance produit** : Soit (E, d) un espace métrique. Pour $(x, y), (x', y') \in E \times E$, l'application

$$\delta((x, y), (x', y')) = \max\{d(x, x'), d(y, y')\}$$

est une distance sur $E \times E$.

8) Soit $B(E, \mathbb{K})$ l'ensemble des applications bornées de E dans \mathbb{K} . Pour $f, g \in B(E, \mathbb{K})$, $d(f, g) = \sup_{x \in E} |f(x) - g(x)|$ est une distance.

Proposition 1.1.3. Dans tout espace métrique (E, d) on a les propriétés suivantes.

- $\forall (x_1, x_2, \dots, x_n) \in E^n$, $d(x_1, x_n) \leq d(x_1, x_2) + d(x_2, x_3) + \dots + d(x_{n-1}, x_n)$;
- $\forall (x, y, x', y') \in E^4$, $|d(x, y) - d(x', y')| \leq d(x, x') + d(y, y')$;
- Si f est une injection de E dans un espace métrique (E', d') , l'application d définie par $d(x, y) = d'(f(x), f(y))$ est une distance sur E .

Définition 1.1.4. Soient (E, d) un espace métrique, $a \in E$ et $r > 0$. On dit que

- $B(a, r) = \{x \in E / d(x, a) < r\}$ est la boule ouverte de centre a et de rayon r ;
- $\bar{B}(a, r) = \{x \in E / d(x, a) \leq r\}$ est la boule fermée de centre a et de rayon r ;
- $S(a, r) = \{x \in E / d(x, a) = r\}$ est la sphère de centre a et de rayon r .

Exemples 1.1.5. a) Dans \mathbb{R} muni de la distance usuelle, on a : $B(a, r) =]a - r, a + r[$, $\bar{B}(a, r) = [a - r, a + r]$ et $S(a, r) = \{a - r, a + r\}$.

b) Dans E muni de la distance discrète, pour tout $a \in E$ et tout $r > 0$, on a :

$$B(a, r) = \begin{cases} \{a\} & \text{si } r \leq 1 \\ E & \text{si } r > 1 \end{cases} \quad \text{et} \quad \bar{B}(a, r) = \begin{cases} \{a\} & \text{si } r < 1 \\ E & \text{si } r \geq 1 \end{cases}$$

Remarque 1.1.6. Ces ensembles dépendent de l'ensemble E et de la distance d . Par exemple, sur (\mathbb{R}, d) avec $d(x, y) = |x - y|$, $B(1, 2) =]-1, 3[$ alors que sur $([0, 3], d)$ on a $B(1, 2) = [0, 3[$.

Propriété élémentaire : Si $0 < r < r'$, alors

$$B(a, r) \subset \bar{B}(a, r) \subset B(a, r') \quad \text{et} \quad S(a, r) \subset \bar{B}(a, r).$$

1.2 Partie bornée, distance de deux parties

Définition 1.2.1. On dit qu'une partie A d'un espace métrique E est bornée si elle est contenue dans une boule.

Comme conséquence, on établit que si $A \subset E$ est une partie bornée alors, pour tout point $a \in E$, il existe une boule de centre a qui contient A .

En effet, si A est bornée, alors A est contenue dans une boule convenable $B(x_0, r_0)$. Si $a \in E$, la boule $B(a, d(a, x_0) + r_0)$ contient A .

Définition 1.2.2. Le *diamètre* d'une partie A de (E, d) est donné par la formule :

$$\delta(A) = \sup_{x, y \in A} d(x, y).$$

Proposition 1.2.3. Une partie A de E est bornée si et seulement si son diamètre est fini.

Démonstration. Si $\delta(A)$ désigne le diamètre de A , alors pour tout $a \in A$, la boule ouverte $B(a, \delta(A) + 1)$ contient A . Donc A est bornée. Inversement, si A est bornée alors A est contenue dans une boule $B(a, r)$ et on vérifie qu'on a $\delta(A) \leq 2r$. En effet, pour tous $x, y \in A$, on a $d(x, y) \leq d(x, a) + d(a, y) < 2r < +\infty$. \square

Définition 1.2.4. Soit (E, d) un espace métrique.

1) Soit A une partie non vide de E . On appelle distance d'un point $x \in E$ à A le nombre positif

$$d(x, A) = \inf\{d(x, a) / a \in A\}.$$

2) Soient A et B deux parties non vides de E . On appelle distance de A à B le nombre positif

$$d(A, B) = \inf\{d(a, b) / a \in A \text{ et } b \in B\}.$$

Remarque 1.2.5. Si $A \cap B \neq \emptyset$, alors $d(A, B) = 0$, mais la réciproque n'est pas vraie.

Définition 1.2.6. Soit (E, d) un espace métrique et A une partie de E .

- On dit que A est un ouvert ou A est une partie ouverte de E , si pour tout $x \in A$, il existe $r > 0$ tel que $B(x, r) \subset A$.
- On dit que A est un fermé ou A est une partie fermée de E , si son complémentaire $\complement_E^A = E \setminus A$ est un ouvert de (E, d) .

Exemples 1.2.7. 1) Dans $(\mathbb{R}, |\cdot|)$.

- $]0, 1[$ et $]-\infty, 0[$ sont des ouverts.
- $[0, 1]$ et $[1, +\infty[$ sont des fermés.

- c) \mathbb{R} est à la fois ouvert et fermé.
 d) $[0, 1[$ n'est ni ouvert ni fermé.

2) Dans un espace métrique (E, d) , toute boule ouverte est un ouvert et toute boule fermée est un fermé.

Remarque 1.2.8. La notion d'ouvert est un point clé de ce cours. L'ensemble de tous les ouverts de (E, d) s'appelle la topologie de (E, d) .

Proposition 1.2.9. Soit (E, d) un espace métrique.

- 1) \emptyset et E sont des ouverts de (E, d) .
- 2) Une intersection **finie** d'ouverts est un ouvert de (E, d) .
- 3) Une réunion quelconque d'ouverts est un ouvert de (E, d) .

Démonstration. 1) est évident.

2) Soit $(O_i)_{i \in I}$ une famille finie d'ouverts de E . Soit $x \in \bigcap_{i \in I} O_i$. Pour chaque $i \in I$, $x \in O_i$ qui est ouvert, donc il existe un nombre $r_i > 0$ tel que la boule $B(x, r_i) \subset O_i$. En posant $r = \min\{r_i, i \in I\}$, on a $r > 0$ (car I est fini) et $B(x, r) \subset \bigcap_{i \in I} O_i$.

3) Soit $(O_i)_{i \in I}$ une famille quelconque d'ouverts de E . Soit $x \in \bigcup_{i \in I} O_i$. Il existe donc $i_0 \in I$ tel que $x \in O_{i_0}$. Comme O_{i_0} est un ouvert de (E, d) , alors il existe $r_0 > 0$ tel que $B(x, r_0) \subset O_{i_0} \subset \bigcup_{i \in I} O_i$. \square

Attention : Une intersection quelconque d'ouverts n'est pas nécessairement un ouvert. En effet, $\bigcap_{n \geq 1}]-\frac{1}{n}, \frac{1}{n}[= \{0\}$ n'est pas un ouvert de $(\mathbb{R}, |\cdot|)$.

Proposition 1.2.10. Soit (E, d) un espace métrique.

- 1) \emptyset et E sont des fermés de (E, d) .
- 2) Une intersection quelconque de fermés est un fermé de (E, d) .
- 3) Une réunion **finie** de fermés est un fermé de (E, d) .

Démonstration. Par passage aux complémentaires. \square

Définition 1.2.11. Soient d_1 et d_2 deux distances sur E .

- 1) On dit que d_1 et d_2 sont métriquement équivalentes, s'il existent $\alpha > 0$, $\beta > 0$ tels que, pour tous $x, y \in E$, on a : $\alpha d_1(x, y) \leq d_2(x, y) \leq \beta d_1(x, y)$.
- 2) On dit que d_1 et d_2 sont topologiquement équivalentes, si elles définissent les mêmes parties ouvertes.

1.3 Sous-espace métrique

Définition 1.3.1. Soit (E, d) un espace métrique et soit A une partie de E . La restriction d_A de d à $A \times A$ est une distance sur A , appelée **distance induite** sur A . Cette distance fait de A un espace métrique, et (A, d_A) est appelé sous espace métrique de (E, d) (ou tout simplement A est un sous espace métrique de E).

Remarque 1.3.2. Si A est une partie de E et si B est une partie de A , alors il faut préciser quand on dira que B est une partie ouverte ou fermée.

Théorème 1.3.3. Soit (E, d) un espace métrique et soit A une partie de E . Les assertions suivantes sont vraies.

- a) V est une partie ouverte de A si et seulement s'il existe une partie ouverte U de E tel que $V = U \cap A$.
- b) G est une partie fermée de A si et seulement s'il existe une partie fermée F de E tel que $G = F \cap A$.
- c) Si A est une partie ouverte de E , alors V est une partie ouverte de A si et seulement si $V \subset A$ et V est une partie ouverte de E .
- d) Si A est une partie fermée de E , alors G est une partie fermée de A si et seulement si $G \subset A$ et G est une partie fermée de E .

Démonstration. a) Soient $x \in A$ et $r > 0$. Soit $B_A(x, r) = \{y \in A; d(x, y) < r\}$. Il est clair que $B_A(x, r) = B(x, r) \cap A$.

\Rightarrow Si $x \in V$, alors il existe un nombre r_x tel que $\{x\} \subset B_A(x, r_x) \subset V$. On a donc,

$$V = \cup_{x \in V} \{x\} \subset \cup_{x \in V} B_A(x, r_x) = (\cup_{x \in V} B(x, r_x)) \cap A.$$

D'où $V = U \cap A$, avec $U = \cup_{x \in V} B(x, r_x)$ une partie ouverte de E .

\Leftarrow) Soit $x \in V = U \cap A$, avec U une partie ouverte de E . On a $x \in U$, donc il existe un nombre $r > 0$ tel que $B(x, r) \subset U$. Il s'ensuit que $B_A(x, r) \subset U \cap A = V$.

b) Par passage aux complémentaires dans a) : G une partie fermée de $A \Leftrightarrow \complement_A^G = A \setminus G$ est une partie ouverte de $A \Leftrightarrow$ il existe une partie ouverte U de E tel que $A \setminus G = U \cap A \Leftrightarrow$ (en posant $F = \complement_E^U$) il existe une partie fermée F de E telle que $G = F \cap A$.

c) \Rightarrow) Si V est une partie ouverte de A , alors il existe une partie ouverte U de E telle que $V = U \cap A$ et donc clairement V est une partie ouverte de E .

\Leftarrow) On a $V = V \cap A$, et donc V est une partie ouverte de A .

La preuve de d) est identique à celle de c). □

1.4 Limite et continuité dans un espace métrique

Définition 1.4.1. Soit (E, d) un espace métrique et soit $(x_n)_{n \geq 0}$ une suite dans E . La suite $(x_n)_{n \geq 0}$ converge vers $a \in E$ si et seulement si,

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N}, \forall n \geq N, d(x_n, a) < \varepsilon.$$

Autrement dit $(x_n)_{n \geq 0}$ converge vers $a \in E$ si et seulement si, $\lim_{n \rightarrow +\infty} d(x_n, a) = 0$.

Définition 1.4.2. Soient (E, d) et (E', d') deux espaces métriques. On dit qu'une application $f : E \rightarrow E'$ est continue en $x_0 \in E$ si et seulement si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \eta > 0, \forall x \in E, d(x, x_0) < \eta \implies d'(f(x), f(x_0)) < \varepsilon.$$

- L'application f est continue si elle est continue en tout point $x \in E$.
- L'application f est uniformément continue si et seulement si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \eta > 0, \forall x \in E, \forall y \in E, d(x, y) < \eta \implies d'(f(x), f(y)) < \varepsilon.$$

Remarque 1.4.3. 1. Pour la continuité uniforme, η dépend uniquement de ε .

2. Si f est uniformément continue sur E , alors f est continue en tout point de E . Mais la réciproque est fausse.

Définition 1.4.4. Soit $f : E \rightarrow E'$ une application entre deux espaces métriques (E, d) et (E', d') . On dit que f est **Lipschitzienne** si et seulement s'il existe une constante $k > 0$ telle que :

$$\forall x \in E, \forall y \in E, d'(f(x), f(y)) \leq kd(x, y).$$

(Eventuellement on précise : k -lipschitzienne).

Proposition 1.4.5. Une application lipschitzienne est uniformément continue.

Démonstration. Immédiate. □

Définition 1.4.6. On dit que f est une isométrie de (E, d) sur (E', d') si

- 1) f est une bijection de E sur E' ;
- 2) f conserve les distances c-à-d,

$$\forall (x_1, x_2) \in E \times E, \text{ on a } d'(f(x_1), f(x_2)) = d(x_1, x_2).$$

- On dit alors que (E, d) et (E', d') sont **isométriques**.

Proposition 1.4.7. Soit f une isométrie de (E, d) sur (E', d') . On a

1. f^{-1} est une isométrie de (E', d') sur (E, d) .
2. f et f^{-1} sont uniformément continues (on dit que f est bi-uniformément continue).

Démonstration. Immédiate. □

1.5 Exercices

Exercice 1.5.1. Soit $E = \{a_i / i \in \mathbb{N}\}$ un ensemble dénombrable et soit $d : E \times E \rightarrow \mathbb{R}^+$ définie par

$$d(a_i, a_j) = \begin{cases} 0 & \text{si } i = j \\ \delta + \frac{1}{1+i} + \frac{1}{1+j} & \text{si } i \neq j, \end{cases}$$

avec $\delta \in]0, +\infty[$. Montrer que d est une distance sur E .

Solution

- (i) $d(a_i, a_j) = 0 \Leftrightarrow i = j \Leftrightarrow a_i = a_j$.
- (ii) $d(a_i, a_j) = d(a_j, a_i)$.
- (iii) Soient $a_i, a_j, a_k \in E$. Si deux indices parmi i, j et k coïncident, c'est fini. Sinon, on a

$$\begin{aligned} d(a_i, a_j) &= \delta + \frac{1}{1+i} + \frac{1}{1+j} \leq 2\delta + \frac{2}{1+k} + \frac{1}{1+i} + \frac{1}{1+j} \\ &= d(a_i, a_k) + d(a_k, a_j). \end{aligned}$$

Exercice 1.5.2. Soient $(E_i, d_i)_{1 \leq i \leq n}$ une famille d'espaces métriques et $E = \prod_{i=1}^n E_i$. Pour $x = (x_1, \dots, x_n), y = (y_1, \dots, y_n) \in E$, on note par :

$$\delta_1(x, y) = \sum_{i=1}^n d_i(x_i, y_i), \quad \delta_2(x, y) = \left(\sum_{i=1}^n d_i(x_i, y_i)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \quad \text{et} \quad \delta_\infty(x, y) = \max_{1 \leq i \leq n} d_i(x_i, y_i).$$

- 1) Montrer que δ_1, δ_2 et δ_∞ sont des distances sur E .
- 2) Montrer que δ_1, δ_2 et δ_∞ sont métriquement équivalentes.

Solution

Soient $x = (x_1, \dots, x_n), y = (y_1, \dots, y_n), z = (z_1, \dots, z_n) \in E$.

i) Montrons que δ_1 est une distance. Il est clair que $\delta_1(x, y) = 0 \Leftrightarrow d_i(x_i, y_i) = 0 \forall i = 1, \dots, n, \Leftrightarrow x_i = y_i \Leftrightarrow x = y$ et $\delta_1(x, y) = \delta_1(y, x)$. Pour l'inégalité triangulaire, on a $d_i(x_i, y_i) \leq d_i(x_i, z_i) + d_i(z_i, y_i)$. En additionnant terme à terme, on obtient le résultat.

ii) Montrons que δ_2 est une distance. Il est facile de voir que $\delta_2(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$ et $\delta_2(x, y) = \delta_2(y, x)$. Pour l'inégalité triangulaire, on a

$$\begin{aligned}\delta_2^2(x, y) &= \sum_{i=1}^n d_i(x_i, y_i)^2 \\ &\leq \sum_{i=1}^n [d_i(x_i, z_i) + d_i(z_i, y_i)]^2 \\ &= \sum_{i=1}^n d_i(x_i, z_i)^2 + \sum_{i=1}^n d_i(z_i, y_i)^2 + 2 \sum_{i=1}^n d_i(x_i, z_i) d_i(z_i, y_i).\end{aligned}$$

Comme pour tous $a_i, b_i \in \mathbb{R}$ ($i = 1, \dots, n$), $|\sum_{i=1}^n a_i b_i| \leq (\sum_{i=1}^n a_i^2)^{\frac{1}{2}} (\sum_{i=1}^n b_i^2)^{\frac{1}{2}}$, on a

$$\begin{aligned}\delta_2^2(x, y) &\leq \sum_{i=1}^n d_i(x_i, z_i)^2 + \sum_{i=1}^n d_i(z_i, y_i)^2 + 2 \left(\sum_{i=1}^n d_i(x_i, z_i)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \left(\sum_{i=1}^n d_i(z_i, y_i)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \\ &= \left[\left(\sum_{i=1}^n d_i(x_i, z_i)^2 \right)^{\frac{1}{2}} + \left(\sum_{i=1}^n d_i(z_i, y_i)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \right]^2.\end{aligned}$$

D'où $\delta_2(x, y) \leq \delta_2(x, z) + \delta_2(z, y)$.

iii) Il est facile de vérifier que $\delta_\infty(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$ et $\delta_\infty(x, y) = \delta_\infty(y, x)$. Pour l'inégalité triangulaire, on a $d_i(x_i, y_i) \leq d_i(x_i, z_i) + d_i(z_i, y_i)$ ($i = 1, \dots, n$). Il vient que $\max_{1 \leq i \leq n} d_i(x_i, y_i) \leq \max_{1 \leq i \leq n} d_i(x_i, z_i) + \max_{1 \leq i \leq n} d_i(z_i, y_i)$. D'où $\delta_\infty(x, y) \leq \delta_\infty(x, z) + \delta_\infty(z, y)$.

2) Pour tous $x, y \in E$, on a : $\delta_\infty(x, y) \leq \delta_1(x, y) \leq n \delta_\infty(x, y)$, donc δ_1 et δ_∞ sont métriquement équivalentes. De même, on a : $\delta_\infty(x, y) \leq \delta_2(x, y) \leq \sqrt{n} \delta_\infty(x, y)$, ce qui montre que δ_2 et δ_∞ sont métriquement équivalentes. On en déduit ensuite par transitivité que δ_1 et δ_2 sont métriquement équivalentes.

Exercice 1.5.3. Soit $\varphi : [0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R}$ une application strictement croissante telle que $\varphi(0) = 0$ et $\varphi(x+y) \leq \varphi(x) + \varphi(y)$, pour tous $x, y \in [0, +\infty[$

1) Montrer que si d est une distance sur un ensemble E , alors $\varphi \circ d$ l'est aussi.

2 Application :

- Montrer que $d' = \frac{d}{1+d}$ et $d'' = \ln(1+d)$ sont deux distances sur E .
- Montrer que d et d' sont topologiquement équivalentes.
- Est-ce que d et d' sont métriquement équivalentes.

Solution

1) Soient $x, y \in E$. On a $(\varphi \circ d)(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$ et $(\varphi \circ d)(x, y) = (\varphi \circ d)(y, x)$ sont évidentes.

Pour l'inégalité triangulaire, soient $x, y, z \in E$. On a $d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y)$, donc

$$(\varphi \circ d)(x, y) = \varphi(d(x, y)) \leq \varphi(d(x, z) + d(z, y)) \leq \varphi(d(x, z)) + \varphi(d(z, y)).$$

D'où, $(\varphi \circ d)(x, y) \leq (\varphi \circ d)(x, z) + (\varphi \circ d)(z, y)$.

2) a) Soit $\varphi : [0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R}, x \rightarrow \frac{x}{1+x}$. Alors on a, $\varphi(0) = 0$ et

$$\varphi(x+y) = \frac{x+y}{1+x+y} = \frac{x}{1+x+y} + \frac{y}{1+x+y} \leq \frac{x}{1+x} + \frac{y}{1+y} = \varphi(x) + \varphi(y).$$

De plus, $\varphi'(x) = \frac{1}{(1+x)^2} > 0 \Rightarrow \varphi$ est strictement croissante, donc d' est une distance d'après 1).

Pour d'' , on considère $g : [0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R}, x \rightarrow \ln(1+x)$. On a aussi $g(0) = 0$, et comme $1+x+y \leq (1+x)(1+y)$ alors

$$\ln(1+x+y) \leq \ln(1+x) + \ln(1+y) \Rightarrow g(x+y) \leq g(x) + g(y).$$

g est strictement croissante, car $g'(x) = \frac{1}{1+x} > 0$. On en déduit donc que d'' est une distance.

b) Il est clair que $d' \leq d$, donc tout ouvert pour d' est un ouvert pour d . En effet, soit O un ouvert pour d' , alors pour tout $x \in O$, il existe $r > 0$ tel que $B_{d'}(x, r) \subset O$. Or, $B_d(x, r) \subset B_{d'}(x, r) \subset O$, donc O est ouvert pour d .

Inversement, considérons O un ouvert pour d et montrons qu'il est ouvert pour d' . Soit $x \in O$, alors il existe $r > 0$ tel que $B_d(x, r) \subset O$. Prenons $0 < \varepsilon < \frac{r}{1+r}$, alors nous avons $d'(x, z) < \varepsilon < \frac{r}{1+r} \Rightarrow \frac{d(x, z)}{1+d(x, z)} < \varepsilon \Rightarrow d(x, z) < \frac{\varepsilon}{1-\varepsilon} < r \Rightarrow B_{d'}(x, \varepsilon) \subset B_d(x, r)$.

c) Supposons que d et d' soient métriquement équivalentes, alors ils existent $\alpha, \beta > 0$ tels que pour tous $x, y \in E$, $\alpha d(x, y) \leq d'(x, y) \leq \beta d(x, y)$. Si on considère par exemple $E = \mathbb{R}$ muni de la distance usuelle $d(x, y) = |x - y|$, alors pour $x > 0$ et $y = 0$, on obtient $\alpha x \leq \frac{x}{1+x} \Rightarrow \alpha \leq \frac{1}{1+x}$. En faisant tendre x vers $+\infty$, on trouve $\alpha \leq 0$, contradiction. Donc d et d' ne sont pas métriquement équivalentes.

Exercice 1.5.4. Soit (E, d) un espace métrique.

1) Montrer que toute boule ouverte est un ouvert de E .

2) Soient A et B deux parties bornées de E . Montrer que $A \cup B$ est bornée avec

$$\delta(A \cup B) \leq \delta(A) + \delta(B) + d(A, B)$$

Solution

1) Soit $B(a, r)$ une boule ouverte de E de centre a et de rayon r . On a donc pour tout $x \in B(a, r)$, $d(a, x) < r$. Posons $r_x = r - d(a, x)$ et montrons que $B(x, r_x) \subset B(a, r)$. Pour cela, soit $y \in B(x, r_x)$, donc $d(x, y) < r_x$. Par suite, $d(a, y) \leq d(a, x) + d(x, y) < r$. Donc $y \in B(a, r)$.

2) Soit $x_0 \in E$ et $x \in A$. Alors pour tout $a \in A$, on a

$$\begin{aligned} d(x_0, x) &\leq d(x_0, a) + d(a, x) \leq d(x_0, a) + \delta(A) \\ &\leq \inf_{a \in A} d(x_0, a) + \delta(A) \\ &= d(x_0, A) + \delta(A). \end{aligned}$$

Il vient que $A \subset B(x_0, d(x_0, A) + \delta(A))$. De même, on obtient $B \subset B(x_0, d(x_0, B) + \delta(B))$. Par suite, $A \cup B \subset B(x_0, \delta(A) + \delta(B) + d(x_0, A) + d(x_0, B))$, par conséquent $A \cup B$ est bornée.

Montrons que $\delta(A \cup B) \leq \delta(A) + \delta(B) + d(A, B)$. Pour cela, soit $x, y \in A \cup B$.

i) Si $x, y \in A$ (resp. $x, y \in B$), alors $d(x, y) \leq \delta(A) \leq \delta(A) + \delta(B) + d(A, B)$ (resp. $d(x, y) \leq \delta(B) \leq \delta(A) + \delta(B) + d(A, B)$). Par suite, $\sup_{x, y \in A} d(x, y) \leq \delta(A) + \delta(B) + d(A, B)$

(resp. $\sup_{x, y \in B} d(x, y) \leq \delta(A) + \delta(B) + d(A, B)$).

ii) Supposons que $x \in A$ et $y \in B$ (de même si $x \in B$ et $y \in A$). Alors pour tout $a \in A$ et tout $b \in B$, on a

$$\begin{aligned} d(x, y) &\leq d(x, a) + d(a, b) + d(b, y) \leq \delta(A) + \delta(B) + d(a, b) \\ &\leq \delta(A) + \delta(B) + \inf_{a \in A, b \in B} d(a, b) \\ &= \delta(A) + \delta(B) + d(A, B). \end{aligned}$$

Donc, $\delta(A \cup B) \leq \delta(A) + \delta(B) + d(A, B)$.

Exercice 1.5.5. On considère le sous ensemble $E = [0, 1] \cup [2, 4[$ muni de la distance usuelle $d(x, y) = |x - y|$.

- 1) La partie $A = [2, 4[$ est-elle ouverte dans l'espace métrique (E, d) ?
- 2) Montrer que $B = [0, 1]$ est une partie à la fois ouverte et fermée dans (E, d) .
- 3) La suite $x_n = 4 - 3^{-n}$ est-elle convergente dans (E, d) .

Solution

1) On a $A \subset E$ et $A = B(3, \frac{3}{2}) \cap E$, avec $B(3, \frac{3}{2})$ est la boule ouverte de \mathbb{R} de centre 3 et de rayon $\frac{3}{2}$, donc A est ouvert dans E . Aussi, on a $A = \overline{B}(3, \frac{3}{2}) \cap E$, avec $\overline{B}(3, \frac{3}{2})$ est la boule fermée de \mathbb{R} de centre 3 et de rayon $\frac{3}{2}$, donc A est fermée dans E .

2) De même, la partie B est à la fois ouverte et fermée dans E . En effet, B c'est l'intersection de E avec la boule ouverte (resp. fermée) de \mathbb{R} de centre $\frac{1}{2}$ et de rayon $\frac{3}{2}$.

3) Il est clair que la suite $(x_n)_n \subset E$. Si $(x_n)_n$ convergeait dans E vers un point a , elle convergerait aussi dans \mathbb{R} vers ce point. Mais dans \mathbb{R} la suite tend vers 4. Comme la limite est unique, alors $a = 4$, ce qui est absurde puisque $4 \notin E$.

Exercice 1.5.6. Soient (E, d) et (E', d') deux espaces métriques, $f : E \rightarrow E'$ une application et $x \in E$. Montrer que les propriétés suivantes sont équivalentes :

- a) f est continue en $x \in E$.
- b) Pour toute suite (x_n) d'éléments de E qui converge vers x , la suite $(f(x_n))$ converge vers $f(x)$.

Solution

a) \implies b). Supposons tout d'abord que f est continue en x . Fixons une suite (x_n) qui converge vers x et soit $\varepsilon > 0$.

D'une part, il existe $\eta > 0$ tel que $d'(f(x), f(x')) < \varepsilon$ dès que $d(x, x') < \eta$; et d'autre part il existe $N \in \mathbb{N}$ tel que $d(x_n, x) < \eta$ pour tout $n \geq N$.

Alors, pour tout $n \geq N$, on a $d'(f(x_n), f(x)) < \varepsilon$, ce qui prouve que $(f(x_n))$ converge vers $f(x)$.

Réciproquement, supposons que f ne soit pas continue en x :

$$\exists \varepsilon > 0, \forall \eta > 0, \exists y \in E, d(x, y) < \eta \text{ et } d'(f(x), f(y)) \geq \varepsilon.$$

Pour $\eta = \frac{1}{n}$ ($n \in \mathbb{N}^*$), on obtient une suite (y_n) telle que $d(x, y_n) < \frac{1}{n}$, en particulier (y_n) converge vers x , mais $d'(f(y_n), f(x)) \geq \varepsilon$. Par conséquent, $(f(y_n))$ ne converge pas vers $f(x)$.

CHAPITRE 2

ESPACES TOPOLOGIQUES

Dans tout ce chapitre E est un ensemble non vide.

2.1 Notion de Topologie

Définition 2.1.1. On appelle **topologie** sur E toute partie τ de $P(E)$ vérifiant les trois propriétés suivantes.

(O_1) \emptyset et E appartiennent à τ ;

(O_2) L'intersection de toute famille **finie** d'éléments de τ appartient à τ ;

(O_3) La réunion de toute famille quelconque d'éléments de τ appartient à τ .

- Le couple (E, τ) est appelé un espace topologique.
- Les éléments de τ sont appelés les ouverts de (E, τ) ou de E .

Exemples 2.1.2. 1) $\tau = \{\emptyset, E\}$ est une topologie sur E appelée **Topologie grossière**.

2) $\tau = P(E)$ est une topologie sur E appelée **Topologie discrète**, c'est la topologie sur E qui possède le plus d'ouverts.

3) $\tau = \{A \subset E / \mathcal{C}_E^A \text{ est fini}\} \cup \{\emptyset\}$ est une topologie sur E .

4) $\tau = \{A \subset \mathbb{R} / \forall x \in A, \exists]a, b[\text{ tel que } x \in]a, b[\subset A\}$ est une topologie sur \mathbb{R} appelée **Topologie euclidienne** ou **Topologie usuelle**.

5) Les espaces métriques sont des espaces topologiques.

Définition 2.1.3. Une partie A d'un espace topologique (E, τ) est dite **fermé** si c'est le complémentaire d'un ouvert.

Proposition 2.1.4. Soit (E, τ) un espace topologique. On a les propriétés suivantes.

1) \emptyset et E sont des fermés de E .

2) Toute réunion **finie** de fermés est un fermé de E .

3) Toute intersection quelconque de fermés est un fermé de E .

Remarque 2.1.5. La réunion d'une famille quelconque et même dénombrable de fermés n'est pas toujours fermé. Par exemple, dans \mathbb{R} muni de la topologie usuelle :

$$Q = \{r_0, r_1, \dots, r_n, \dots\} = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \{r_n\};$$

$\{r_n\}$ est fermé mais Q n'est pas fermé.

2.2 Base d'une topologie, voisinages et base de voisinages

2.2.1 Base d'ouverts

Définition 2.2.1. On appelle base d'une topologie τ toute partie \mathcal{B} de τ telle que, tout ouvert $O \in \tau$ soit la réunion d'une famille d'ouverts appartenant à \mathcal{B} .

Exemples 2.2.2. 1) τ est une base de τ .

2) $\{\{x\}/x \in E\}$ est une base de la topologie discrète.

3) L'ensemble des intervalles ouverts de \mathbb{R} est une base de la topologie usuelle de \mathbb{R} .

Proposition 2.2.3. Pour qu'une partie \mathcal{B} de τ soit une base de τ il faut et il suffit que pour tout $O \in \tau$ et tout $x \in O$, il existe $w \in \mathcal{B}$ tel que $x \in w \subset O$.

Démonstration. \Rightarrow) évident (revenir à la définition).

\Leftarrow) Soit $O \in \tau$. Pour tout $x \in O$, il existe $w_x \in \mathcal{B}$ tel que $x \in w_x \subset O$ (par hypothèse).

On a donc $O = \bigcup_{x \in O} w_x$, d'où \mathcal{B} est une base de τ . \square

2.2.2 Voisinages et base de voisinages

Définition 2.2.4. Soit (E, τ) un espace topologique.

- On appelle voisinage d'un point $x \in E$ toute partie de E qui contient un ouvert contenant x .
- On appelle voisinage d'une partie A de E toute partie de E qui contient un ouvert contenant A .
- On désigne par $\mathfrak{V}(x)$ l'ensemble des voisinages de x et par $\mathfrak{V}(A)$ l'ensemble des voisinages de A .

Remarque 2.2.5. Toute partie qui contient un voisinage de x (resp. de A) est un voisinage de x (resp. de A).

Exemple 2.2.6. a) Dans E muni de la topologie grossière, le seul voisinage d'un point x de E est E .

b) Dans E muni de la topologie discrète, toute partie contenant x est un voisinage de x , en particulier $\{x\}$ est un voisinage de x .

Proposition 2.2.7. Pour qu'une partie v de E soit un voisinage d'une partie A de E il faut et il suffit que v soit voisinage de tout point de A .

Démonstration. \Rightarrow) évident (voir la définition d'un voisinage).

\Leftarrow) On suppose que pour tout $x \in A$, $v \in \mathfrak{V}(x)$. Donc pour tout $x \in A$, il existe un ouvert O_x tel que $x \in O_x \subset v$. On a $O = \bigcup_{x \in A} O_x$ est un ouvert tel que $A \subset O \subset v$. D'où $v \in \mathfrak{V}(A)$. \square

Proposition 2.2.8. *Pour qu'une partie A de E soit un ouvert il faut et il suffit qu'elle soit voisinage de chacun de ses points.*

Démonstration. Pour que A soit voisinage de chacun de ses points il faut et il suffit que $A \in \mathfrak{V}(A)$ (voir la proposition précédente), c-à-d il existe un ouvert O tel que $A \subset O \subset A \Rightarrow A = O$. Donc A est un ouvert. \square

Exercice 2.2.9. *Soit (E, τ) un espace topologique.*

- Montrer que l'intersection de toute famille finie de voisinages de $x \in E$ est aussi voisinage de x .*
- Montrer que tout voisinage v de x , il existe un autre voisinage u de x tel que pour tout $y \in u$ on ait $v \in \mathfrak{V}(y)$.*

Définition 2.2.10. *On appelle base (ou système fondamental) de voisinages d'un point $x \in E$ toute partie $S(x)$ de $\mathfrak{V}(x)$ telle que, tout voisinage v de x contient un voisinage w de x appartenant à $S(x)$: $\forall v \in \mathfrak{V}(x), \exists w \in S(x)$ tel que $w \subset v$.*

Exemples 2.2.11. a) $S(x) = \mathfrak{V}(x)$.

b) $S(x) = \{O \in \tau / x \in O\}$.

c) Dans \mathbb{R} muni de la topologie usuelle : $S(x) = \{]x - \frac{1}{n}, x + \frac{1}{n}[; n \in \mathbb{N}^*\}$.

d) Dans E muni de la topologie discrète : $S(x) = \{\{x\}\}$.

e) Dans un espace métrique : $S(x) = \{B(x, \frac{1}{n}), n \in \mathbb{N}^*\}$; $S(x) = \{B(x, r), r > 0\}$.

2.3 Intérieur, Adhérence et Frontière

Soient A et B deux parties d'un espace topologique E .

Définition 2.3.1. *Soit $x \in E$. On dit que x est intérieur à A si A est voisinage de x ($A \in \mathfrak{V}(x)$). L'ensemble des points intérieurs à A s'appelle **l'intérieur** de A et noté $\overset{\circ}{A}$ ou $\text{int}(A)$.*

Proposition 2.3.2. *L'intérieur $\overset{\circ}{A}$ de A est la réunion de la famille $(O_i)_{i \in I}$ des ouverts inclus dans A .*

Démonstration. $x \in \overset{\circ}{A} \Leftrightarrow A \in \mathfrak{V}(x) \Leftrightarrow \exists i \in I, x \in O_i \subset A$ (O_i ouvert dans A) $\Leftrightarrow x \in \bigcup_{i \in I} O_i$. \square

Corollaire 2.3.3. a) L'intérieur $\overset{\circ}{A}$ est le plus grand ouvert inclus dans A .

b) A est un ouvert si et seulement si $A = \overset{\circ}{A}$.

c) Si $A \subset B$ alors $\overset{\circ}{A} \subset \overset{\circ}{B}$.

d) $\overset{\circ}{A \cap B} = \overset{\circ}{A} \cap \overset{\circ}{B}$ et $\overset{\circ}{A \cup B} \subset \overset{\circ}{A} \cup \overset{\circ}{B}$.

Démonstration. Se déduit de la proposition précédente. \square

Remarque 2.3.4. On n'a pas en général $\overset{\circ}{A \cup B} = \overset{\circ}{A} \cup \overset{\circ}{B}$. On peut prendre par exemple le cas de $E = \mathbb{R}$, $A = [0, 1]$ et $B = [1, 2]$.

On a $\overset{\circ}{A} =]0, 1[$, $\overset{\circ}{B} =]1, 2[$ et $\overset{\circ}{A \cup B} =]0, 1[\cup]1, 2[\neq]0, 2[= \overset{\circ}{A \cup B}$.

Définition 2.3.5. On dit qu'un point $x \in E$ est **adhérent** à A si tout voisinage de x rencontre A ($\forall v \in \mathfrak{V}(x)$, $v \cap A \neq \emptyset$).

L'ensemble des points adhérents à A est appelé **adhérence ou fermeture** de A et noté \bar{A} ou $\text{adh}(A)$.

Exemples 2.3.6. a) Dans \mathbb{R} muni de la topologie usuelle, l'adhérence d'un intervalle borné quelconque de bornes a et b est $[a, b]$.

b) Dans \mathbb{R} l'adhérence de \mathbb{Q} et \mathbb{R} .

c) Si A est une partie bornée de \mathbb{R} , $\inf A \in \bar{A}$ et $\sup A \in \bar{A}$.

Proposition 2.3.7. Soit A une partie d'un espace topologique E .

1) L'adhérence de A est le plus petit fermé contenant A .

2) L'adhérence de A est l'intersection des fermés contenant A .

Démonstration. 1) Soit F un fermé tel que $A \subset F$. Soit $x \notin F$, c-à-d $x \in \mathcal{C}_E^F \subset \mathcal{C}_E^A$, il vient que $O = \mathcal{C}_E^F$ est un voisinage de x et $O \cap A = \emptyset$, par suite $x \notin \bar{A}$. D'où $\bar{A} \subset F$.

2) Montrons que $\bar{A} = \bigcap_{A \subset F} F$ (F fermé). L'inclusion $\bar{A} \subset \bigcap_{A \subset F} F$ est évidente. Montrons que $\bigcap_{A \subset F} F \subset \bar{A}$. Soit $x \notin \bar{A}$, il existe donc $v \in \mathfrak{V}(x)$ tel que $v \cap A = \emptyset$. Par suite, il existe un ouvert O contenant x et $O \cap A = \emptyset$, donc $A \subset \mathcal{C}_E^O = F$ et $x \notin F$, par conséquent $x \notin \bigcap_{A \subset F} F$. \square

Proposition 2.3.8. 1) A est fermé si et seulement si $\bar{A} = A$.

2) $A \subset \bar{A}$, $\overline{\bar{A}} = \bar{A}$ et $A \subset B \Rightarrow \bar{A} \subset \bar{B}$.

$$3) \overline{A \cup B} = \overline{A} \cup \overline{B} \text{ et } \overline{A \cap B} \subset \overline{A} \cap \overline{B}.$$

$$4) \widehat{\overline{A}}_E = \widehat{\widehat{A}}_E \text{ et } \overset{\circ}{\mathcal{C}}_E^A = \overline{\mathcal{C}}_E^A.$$

Démonstration. 1), 2) et 3) sont immédiates. Montrons 4). Comme $\overline{A} = \bigcap_{A \subset F} F$ (F fermé), alors $\widehat{\overline{A}}_E = \bigcup_{A \subset F} \mathcal{C}_E^F$. Posons $\mathcal{C}_E^F = O$ un ouvert de E , alors $\overset{\circ}{\mathcal{C}}_E^A = \bigcup O$ avec $O \subset \mathcal{C}_E^A$, donc $\widehat{\overline{A}}_E = \widehat{\overset{\circ}{\mathcal{C}}_E^A}$. L'autre égalité est identique. \square

2.4 Points frontières, Points d'accumulation, Points isolés

Soit A une partie d'un espace topologique E .

Définition 2.4.1. Un point $x \in E$ est un point **frontière** de A si x est adhérent à la fois à A et à \mathcal{C}_E^A . L'ensemble des points frontières de A est appelé la **frontière** de A et noté A^* ou $F_r(A)$.

Exemples 2.4.2. a) Dans \mathbb{R} , la frontière d'un intervalle borné de bornes a et b est $\{a, b\}$.

b) Dans \mathbb{R} , $F_r(\mathbb{Q}) = \mathbb{R}$.

Proposition 2.4.3. 1) On a $F_r(A)$ est fermé.

2) $F_r(\mathcal{C}_E^A) = F_r(A)$.

Démonstration. Se déduit de la définition. \square

Définition 2.4.4. 1) Un point $x \in E$ est un point **d'accumulation** de A si pour tout voisinage $v \in \mathfrak{V}(x)$, $v \cap A \setminus \{x\} \neq \emptyset$.

2) Un point de A est un point **isolé** s'il existe un voisinage $v \in \mathfrak{V}(x)$ tel que $v \cap A = \{x\}$.

Remarque 2.4.5. L'adhérence \overline{A} d'une partie A est égale à la réunion de l'ensemble des points d'accumulation de A et de l'ensemble des points isolés de A .

2.5 Espaces topologiques séparés, métrisables

Définition 2.5.1. On dit qu'un espace topologique E est séparé si pour tous points distincts x et y , ils existent $u \in \mathfrak{V}(x)$ et $v \in \mathfrak{V}(y)$ tels que $u \cap v = \emptyset$.

Exemples 2.5.2. a) Tout espace discret est séparé.

b) Tout espace métrique est séparé.

Définition 2.5.3. La topologie canonique d'un espace métrique E est celle dont une base d'ouverts est constituée des boules ouvertes.

Un espace topologique est dit métrisable si sa topologie est induite par une distance.

2.6 Densité topologique

Soit A une partie d'un espace topologique E .

Définition 2.6.1. 1) On dit que A est **partout dense** (ou **dense**) dans E si $\bar{A} = E$.

2) On dit qu'un espace topologique est **séparable** s'il existe une partie dénombrable A de E dense dans E ($A \subset E$ et $\bar{A} = E$).

Remarque 2.6.2. Toute partie qui contient une partie dense dans E est dense dans E .

Exemples 2.6.3. a) \mathbb{Q} et $\mathbb{C}_{\mathbb{R}}^{\mathbb{Q}}$ sont denses dans \mathbb{R} .

b) Dans E muni de la topologie grossière toute partie non vide est dense.

c) Dans E muni de la topologie discrète la seule partie dense dans E est E tout entier.

Proposition 2.6.4. Pour qu'une partie A de E soit dense dans E il faut et il suffit que tout ouvert non vide de E rencontre A .

Démonstration. Soit O un ouvert non vide de E et soit $x \in O$. Comme $\bar{A} = E$, alors $x \in \bar{A}$, d'où le voisinage O de x rencontre A . Inversement, soit $x \in E$ et soit $v \in \mathfrak{O}(x)$, alors il existe un ouvert non vide O de E tel que $x \in O \subset v$. On a donc $O \cap A \neq \emptyset$ c-à-d $v \cap A \neq \emptyset$, d'où $x \in \bar{A}$. \square

2.7 Exercices

Exercice 2.7.1. On considère dans \mathbb{R} l'ensemble $\Sigma \subset \mathcal{P}(\mathbb{R})$:

$$\Sigma = \{\emptyset, \mathbb{R}\} \cup \{]-x, x[\mid x \in \mathbb{R}, x > 0\}.$$

1) Montrer que Σ est une topologie de \mathbb{R} .

2) Soient $a, b \in \mathbb{R}$, $a > 0$. Pour $A = \{a\}$ et $A = [a, b]$ déterminer \bar{A} et $\overset{\circ}{A}$.

Solution

1) Montrons que Σ est une topologie de \mathbb{R} .

(O₁) On a $\emptyset, \mathbb{R} \in \Sigma$.

(O₂) On a pour $x > 0, y > 0$, $]-x, x[\cap]-y, y[=]-\inf(x, y), \inf(x, y)[\in \Sigma$.

(O₃) Soit $(x_i)_{i \in I}$ une famille quelconque de \mathbb{R}_+^* .

- Si $(x_i)_{i \in I}$ est majorée alors $\bigcup_{i \in I}]-x_i, x_i[=]-\sup x_i, \sup x_i[\in \Sigma$.

- Si $(x_i)_{i \in I}$ n'est pas majorée alors $\bigcup_{i \in I}]-x_i, x_i[= \mathbb{R} \in \Sigma$, car sinon il existe un nombre $x > 0$ tel que $x \in \mathbb{R} \setminus \bigcup_{i \in I}]-x_i, x_i[$, donc $x > x_i$ pour tout $i \in I$, impossible car $(x_i)_{i \in I}$

n'est pas majorée.

2) On a l'ensemble des fermés est le suivant :

$$\Gamma = \{\emptyset, \mathbb{R}\} \cup \{]-\infty, -x] \cup [x, +\infty[/ x \in \mathbb{R}_+^* \}.$$

Soit $F =]-\infty, -x] \cup [x, +\infty[$. On a $a \in F \Leftrightarrow x \leq a$, donc

$$\bar{A} = \overline{\{a\}} = \bigcap_{x \leq a}]-\infty, -x] \cup [x, +\infty[=]-\infty, -a] \cup [a, +\infty[.$$

De même on a $\overline{[a, b]} =]-\infty, -a] \cup [a, +\infty[$.

Il est facile de voir que $\overset{\circ}{\{a\}} = \overset{\circ}{[a, b]} = \emptyset$.

Exercice 2.7.2. Soit τ l'ensemble des parties de l'intervalle $[0, 1[$ de la forme $[0, \alpha[$, $\alpha \in [0, 1]$.

- 1) Montrer que τ est une topologie sur $[0, 1[$.
- 2) Déterminer les fermés et montrer que $([0, 1[, \tau)$ n'est pas séparé.
- 3) Soit $A = [a, b]$, déterminer \bar{A} et $\overset{\circ}{A}$.

Solution

1) Montrons que τ est une topologie sur $[0, 1[$.

- On a $\emptyset \in \tau$ et $[0, 1[\in \tau$, avec $\alpha = 0$ et $\alpha = 1$.

- Soient $\alpha_1, \alpha_2 \in [0, 1]$, $[0, \alpha_1[\cap [0, \alpha_2[= [0, \inf(\alpha_1, \alpha_2)[\in \tau$.

- Soit $(\alpha_i)_{i \in I}$ une famille quelconque dans $[0, 1]$. On a $\sup_{i \in I} \alpha_i$ existe car cette famille est majorée dans \mathbb{R} . Donc $\bigcup_{0 \leq \alpha_i \leq 1} [0, \alpha_i[= [0, \sup \alpha_i[\in \tau$.

2) A est fermée si et seulement s'il existe $\alpha \in [0, 1]$ tel que $\mathcal{C}_{[0, 1[}^A = [0, \alpha[$. Or, $A = \mathcal{C}_{[0, 1[}^{\mathcal{C}_{[0, 1[}^A} = \mathcal{C}_{[0, 1[}^{[0, \alpha[} = [\alpha, 1[$, donc les fermés sont de la forme $[\alpha, 1[$ avec $\alpha \in [0, 1]$.

Supposons que $([0, 1[, \tau)$ est séparé, alors pour tous $\alpha, \beta \in [0, 1[$, avec $\alpha \neq \beta$, il existe $\alpha_1, \alpha_2 \in [0, 1]$ tels que $\alpha \in [0, \alpha_1[$, $\beta \in [0, \alpha_2[$ et $[0, \alpha_1[\cap [0, \alpha_2[= \emptyset$, ce qui est absurde.

3) Soit $A = [a, b]$.

- \bar{A} est le plus petit fermé contenant A , donc $\bar{A} = [a, 1[$.

- $\overset{\circ}{A}$ est le plus grand ouvert contenu dans A . Si $a = 0$, $\overset{\circ}{A} = [0, b[$. Si $a \neq 0$, $\overset{\circ}{A} = \emptyset$.

Exercice 2.7.3. Soit (E, τ) un espace topologique et soit \mathcal{B} une partie de τ .

Montrer que \mathcal{B} est une base d'ouverts si et seulement si, pour tout point $a \in E$, la famille des éléments de \mathcal{B} qui contiennent a est une base de voisinages de a .

Solution

Pour tout $a \in E$, notons $F_a = \{w \in \mathcal{B} / a \in w\}$.

\Rightarrow) Supposons que \mathcal{B} est une base d'ouverts et fixons $a \in E$. Soit $v \in \mathcal{V}(a)$ un voisinage de a , alors il existe un ouvert O tel que $a \in O \subset v$. Comme \mathcal{B} est une base d'ouverts, il existe donc $w \in \mathcal{B}$ tel que $a \in w \subset O \subset v$, ce qui montre que F_a est une base de voisinages de a .

\Leftarrow) Supposons que pour tout $a \in E$, F_a est une base de voisinages de a . Soit O un ouvert de E , alors O est voisinage de chacun de ses points, autrement dit, pour tout $a \in O$ il existe $w \in F_a \subset \mathcal{B}$ tel que $a \in w \subset O$. D'où \mathcal{B} est une base d'ouverts.

Exercice 2.7.4. Soient E un espace topologique et soit $(A_i)_{i \in I}$ une famille quelconque de parties de E .

1) Montrer que

$$\begin{array}{ll} a) \widehat{\bigcap_{i \in I} A_i} \subset \bigcap_{i \in I} \overset{\circ}{A_i}, & b) \bigcup_{i \in I} \overset{\circ}{A_i} \subset \widehat{\bigcup_{i \in I} A_i}, \\ c) \overline{\bigcap_{i \in I} A_i} \subset \bigcap_{i \in I} \overline{A_i} & d) \bigcup_{i \in I} \overline{A_i} \subset \overline{\bigcup_{i \in I} A_i}. \end{array}$$

2) On suppose que la famille $(A_i)_{i \in I}$ est finie. Montrer que

$$\begin{array}{ll} e) \widehat{\bigcap_{i \in I} A_i} = \bigcap_{i \in I} \overset{\circ}{A_i}, & f) \bigcup_{i \in I} \overline{A_i} \subset \overline{\bigcup_{i \in I} A_i}. \end{array}$$

Solution

1) a) $\widehat{\bigcap_{i \in I} A_i}$ est un ouvert contenu dans $\bigcap_{i \in I} A_i$, il est donc contenu dans chacun des A_i , donc dans $\overset{\circ}{A_i}$, donc dans $\bigcap_{i \in I} \overset{\circ}{A_i}$.

b) Pour tout $i \in I$, $\overset{\circ}{A_i}$ est un ouvert inclus dans A_i , $\bigcup_{i \in I} \overset{\circ}{A_i}$ est un ouvert contenu dans $\bigcup_{i \in I} A_i$ et donc $\bigcup_{i \in I} \overset{\circ}{A_i} \subset \widehat{\bigcup_{i \in I} A_i}$.

c) Pour tout $i \in I$, $\overline{A_i}$ est un fermé contenant A_i , donc, $\bigcap_{i \in I} A_i \subset \bigcap_{i \in I} \overline{A_i}$, d'où $\overline{\bigcap_{i \in I} A_i} \subset \bigcap_{i \in I} \overline{A_i}$.

d) Pour tout $j \in I$, $A_j \subset \bigcup_{i \in I} \overline{A_i}$, donc $\overline{A_j} \subset \bigcup_{i \in I} \overline{A_i}$ et donc $\bigcup_{i \in I} \overline{A_i} \subset \overline{\bigcup_{i \in I} A_i}$.

2) e) Lorsque I est fini, $\bigcap_{i \in I} \overset{\circ}{A_i}$ est un ouvert et il est contenu dans $\bigcap_{i \in I} A_i$, donc il est contenu dans $\widehat{\bigcap_{i \in I} A_i}$. Comme on a déjà montré que $\widehat{\bigcap_{i \in I} A_i} \subset \bigcap_{i \in I} \overset{\circ}{A_i}$, on en déduit l'égalité.

f) Lorsque I est fini, $\bigcup_{i \in I} \overline{A_i}$ est un fermé, qui contient $\bigcup_{i \in I} A_i$, donc il contient $\overline{\bigcup_{i \in I} A_i}$. Comme on a déjà montré que $\bigcup_{i \in I} \overline{A_i} \subset \overline{\bigcup_{i \in I} A_i}$, on en déduit l'égalité.

Exercice 2.7.5. Soient E un espace topologique et A une partie de E .

1) Montrer que A est ouvert si et seulement si, pour toute partie B de E , $A \cap \overline{B} \subset \overline{A \cap B}$.

2) On suppose que A est un ouvert de E et B une partie de E .

a) Montrer que si B est dense dans E , alors $\overline{A} = \overline{A \cap B}$.

b) Montrer que si A et B sont denses dans E , alors $A \cap B$ est dense dans E .

Solution

1) Supposons que A est ouvert et soit $x \in A \cap \overline{B}$, alors on a $A \in \mathcal{V}(x)$. Soit $v \in \mathcal{V}(x)$ quelconque, donc $v \cap A \in \mathcal{V}(x)$, et puisque $x \in \overline{B}$ alors $v \cap A \cap B \neq \emptyset$, d'où $x \in \overline{A \cap B}$.

Inversement, si $A \cap \overline{B} \subset \overline{A \cap B}$ pour toute partie B de E , alors pour $B = \mathring{C}_E^A$ on a $A \cap \overline{\mathring{C}_E^A} \subset \overline{A \cap \mathring{C}_E^A} = \emptyset$, et puisque $\overline{\mathring{C}_E^A} = \mathring{C}_E^A$ alors $A \cap \mathring{C}_E^A = \emptyset$. Donc $A = \mathring{A}$ et A est un ouvert.

2) a) Supposons que B est dense dans E et montrons que $\overline{A} = \overline{A \cap B}$. Comme $\overline{B} = E$ et $A \cap \overline{B} \subset \overline{A \cap B}$ d'après 1), alors $A \cap E \subset \overline{A \cap B}$, c-à-d $A \subset \overline{A \cap B}$, donc $\overline{A} \subset \overline{A \cap B}$. D'autre part, on a $A \cap B \subset A$, c-à-d $\overline{A \cap B} \subset \overline{A}$, on en déduit donc que $\overline{A} = \overline{A \cap B}$.

b) D'après a), si B est dense alors $\overline{A} = \overline{A \cap B}$, et Comme A est dense alors $E = \overline{A} = \overline{A \cap B}$, d'où le résultat.

Exercice 2.7.6. Pour toute partie A de l'espace topologique (E, τ) on pose $\alpha(A) = \overline{\mathring{A}}$ et $\beta(A) = \overline{\mathring{A}}$.

1) a) Montrer que $A \subset B \Rightarrow \alpha(A) \subset \alpha(B)$ et $\beta(A) \subset \beta(B)$

b) Montrer que si A est ouvert, on a $A \subset \alpha(A)$ et si A est fermé, on a $\beta(A) \subset A$.

c) En déduire que pour toute partie A de E , $\alpha(\alpha(A)) = \alpha(A)$ et $\beta(\beta(A)) = \beta(A)$.

2) Montrer que si U et V sont deux ouverts tels que $U \cap V = \emptyset$, alors on a aussi $\alpha(U) \cap \alpha(V) = \emptyset$.

Solution

1) a) On a $A \subset B$ implique que $\overline{A} \subset \overline{B}$ et $\mathring{A} \subset \mathring{B}$ ou encore $\overline{\mathring{A}} \subset \overline{\mathring{B}}$ et $\overline{\mathring{A}} \subset \overline{\mathring{B}}$, donc $\alpha(A) \subset \alpha(B)$ et $\beta(A) \subset \beta(B)$.

b) On a $A \subset \overline{A}$ implique que $\mathring{A} \subset \overline{\mathring{A}}$, et comme A est un ouvert alors $A = \mathring{A} \subset \overline{\mathring{A}}$, donc $A \subset \alpha(A)$.

De même, on a $\mathring{A} \subset A$ implique que $\overline{\mathring{A}} \subset \overline{A} = A$ (A est fermé), donc $\beta(A) \subset A$.

c) $\alpha(A) = \overline{\mathring{A}}$ est un ouvert, alors d'après a) on a $\alpha(A) \subset \alpha(\alpha(A))$. D'autre part, $\alpha(A) = \overline{\mathring{A}} \subset \overline{A}$, donc $\overline{\mathring{A}} \subset \overline{A}$ et encore $\overline{\mathring{A}} \subset \overline{\mathring{A}}$, d'où $\alpha(\alpha(A)) \subset \alpha(A)$.

De même, on a $\beta(A) = \overline{\mathring{A}}$ est un fermé, alors d'après b), $\beta(\beta(A)) \subset \beta(A)$. D'autre part, $\mathring{A} \subset \overline{\mathring{A}} = \beta(A)$, donc $\mathring{A} \subset \overline{\mathring{A}}$ et encore $\overline{\mathring{A}} \subset \overline{\mathring{A}}$, d'où $\beta(A) \subset \beta(\beta(A))$.

2) Montrons que si U et V sont deux ouverts disjoints alors $\alpha(U)$ et $\alpha(V)$ sont disjoints.

Puisque U est un ouvert, d'après l'exercice 2.7.5, on a $U \cap \overline{V} \subset \overline{U \cap V} = \emptyset$, et comme $U \cap \overset{\circ}{V} \subset U \cap \overline{V}$ alors $U \cap \overset{\circ}{V} = \emptyset$. De même, on a $\overset{\circ}{V} \cap \overline{U} \subset \overline{\overset{\circ}{V} \cap U} = \emptyset$, et comme $\overset{\circ}{V} \cap \overset{\circ}{U} \subset \overset{\circ}{V} \cap \overline{U}$, alors $\overset{\circ}{V} \cap \overset{\circ}{U} = \emptyset$, c-à-d $\alpha(U) \cap \alpha(V) = \emptyset$.

CHAPITRE 3

APPLICATIONS CONTINUES ET HOMÉOMORPHISMES

3.1 Applications continues

Soient E, F et G trois espaces topologiques et f une application de E dans F .

Définition 3.1.1. f est continue en un point $x_0 \in E$ si pour tout voisinage v de $f(x_0)$ il existe un voisinage u de x_0 tel que $f(u) \subset v$ ($\Leftrightarrow u \subset f^{-1}(v)$).

On dit que f est continue sur E si elle est continue en tout point de E .

Exemples 3.1.2. a) Toute application constante de E dans F est continue sur E .

b) $id_E : x \rightarrow x$ est continue.

c) Si E est discret, toute application $f : E \rightarrow F$ est continue.

d) Si F est grossière, toute application $f : E \rightarrow F$ est continue.

Théorème 3.1.3. Les propriétés suivantes sont équivalentes.

1) f est continue sur E .

2) Pour toute partie $A \subset E$, on a $f(\overline{A}) \subset \overline{f(A)}$.

3) L'image réciproque par f de tout fermé w de F est un fermé de E .

4) L'image réciproque par f de tout ouvert O de F est un ouvert de E .

Démonstration. 1) \Rightarrow 2). Soit $A \subset E$. Pour tout $x \in \overline{A}$ et tout $v \in \mathfrak{V}(f(x))$ on a $f^{-1}(v) \in \mathfrak{V}(x)$ (la continuité de f), et comme $x \in \overline{A}$ alors $f^{-1}(v) \cap A \neq \emptyset$, donc $v \cap f(A) \neq \emptyset$. Il vient que $f(x) \in \overline{f(A)}$ et par conséquent $f(\overline{A}) \subset \overline{f(A)}$.

2) \Rightarrow 3). Soit w un fermé de F , montrons que $A = f^{-1}(w)$ est un fermé de E . On a $f(A) = f(f^{-1}(w)) \subset w$; d'après 2) $f(\overline{A}) \subset \overline{f(A)} \subset w$, donc $\overline{A} \subset A$, d'où A est fermé.

3) \Rightarrow 4). Soit O un ouvert de F , on a \mathbb{C}_F^O est un fermé de F , donc $f^{-1}(\mathbb{C}_F^O)$ est un fermé de E , donc $\mathbb{C}_E^{f^{-1}(O)} = f^{-1}(\mathbb{C}_F^O)$ est un fermé de E , d'où $f^{-1}(O)$ est un ouvert de E .

4) \Rightarrow 1). Soit $x_0 \in E$ et soit $v \in \mathfrak{V}(f(x_0))$, alors il existe un ouvert O de F tel que $f(x_0) \in O \subset v$. Il vient que $\{x_0\} \subset f^{-1}(O) \subset f^{-1}(v)$, or $f^{-1}(O)$ est un ouvert, donc $f^{-1}(v) \in \mathfrak{V}(x_0)$, d'où f est continue en x_0 et par conséquent f est continue sur E . \square

Proposition 3.1.4. Soient $f : E \rightarrow F$ et $g : F \rightarrow G$ deux applications. Si f est continue sur E et g est continue sur F alors $g \circ f$ est continue sur E .

Démonstration. Soit $x \in E$. Montrons que $g \circ f : E \rightarrow G$ est continue en x . Pour cela, soit $v \in \mathfrak{V}(g \circ f(x))$, alors $g^{-1}(v) \in \mathfrak{V}(f(x))$ et $f^{-1}(g^{-1}(v)) = (g \circ f)^{-1}(v) \in \mathfrak{V}(x)$, d'où $g \circ f$ est continue. \square

3.2 Applications ouvertes, fermées et homéomorphismes

Définition 3.2.1. a) On dit que f est ouverte si l'image par f de tout ouvert de E est un ouvert de F .

b) On dit que f est fermée si l'image par f de tout fermé de E est un fermé de F .

Définition 3.2.2. f est un homéomorphisme de E dans F si f est une bijection bi-continue, c-à-d telle que f et f^{-1} sont continues.

On dit que E et F sont homéomorphes s'il existe un homéomorphisme de E dans F .

Proposition 3.2.3. Soient E et F deux espaces topologiques. On suppose que F est séparé. Si pour tous $x, x' \in E$, avec $x \neq x'$, il existe une application continue f de E dans F vérifiant $f(x) \neq f(x')$, alors E est séparé.

Démonstration. Soient $x \neq x'$ dans E et $f : E \rightarrow F$ continue telles que $f(x) \neq f(x')$. Soient $v \in \mathfrak{O}(f(x))$ et $v' \in \mathfrak{O}(f(x'))$ tels que $v \cap v' = \emptyset$. Comme f est continue, alors $f^{-1}(v) \in \mathfrak{O}(x)$, $f^{-1}(v') \in \mathfrak{O}(x')$ et on a $f^{-1}(v) \cap f^{-1}(v') = f^{-1}(v \cap v') = \emptyset$. \square

Corollaire 3.2.4. a) Soient E et F deux espaces topologiques avec F est séparé. S'il existe une injection continue de E dans F , alors E est séparé.

b) Tout espace homéomorphe à un espace séparé est séparé.

3.3 Comparaison de topologies

Soient τ_1 et τ_2 deux topologies sur E .

Définition 3.3.1. On dit que τ_1 et τ_2 sont comparables si $\tau_1 \subset \tau_2$ ou $\tau_2 \subset \tau_1$. Si $\tau_1 \subset \tau_2$, on dit que τ_1 est moins fine que τ_2 ou encore τ_2 est plus fine que τ_1 , on note $\tau_1 \preceq \tau_2$.

Exemple 3.3.2. La topologie grossière est la moins fine de toutes les topologies sur E et la topologie discrète est la plus fine de toutes les topologies sur E .

Proposition 3.3.3. τ_1 est moins fine que τ_2 si et seulement si $id_E : (E, \tau_2) \rightarrow (E, \tau_1)$ est continue.

Démonstration.

$$\begin{aligned} id_E \text{ est continue} &\Leftrightarrow \forall O \in \tau_1, id_E^{-1}(O) \in \tau_2 \\ &\Leftrightarrow \forall O \in \tau_1, O \in \tau_2 \\ &\Leftrightarrow \tau_1 \subset \tau_2. \end{aligned}$$

\square

Remarque 3.3.4. Une application continue de E dans F reste continue si on remplace la topologie de E par une topologie plus fine ou la topologie de F par une topologie moins fine.

3.4 Sous-espace topologique

Soient (E, τ) un espace topologique, A une partie de E et soit i l'injection canonique de A dans E , $i : A \rightarrow E, x \rightarrow x$. L'ensemble des topologies sur A qui rendent continue l'injection canonique i n'est pas vide, la topologie discrète lui appartient.

Définition 3.4.1. On appelle **Topologie induite** par τ sur A la topologie T la moins fine parmi celles rendant continue l'injection canonique. (A, T) s'appelle sous-espace topologique (ou sous-espace) de E .

Dans la suite de ce paragraphe A est supposé muni de la topologie induite.

Proposition 3.4.2. Les ouverts dans A sont les traces sur A des ouverts de E , c-à-d

$$T = \{O \cap A / O \in \tau\}.$$

Démonstration. T est une topologie sur A (immédiate).

Pour tout $O \in \tau$, on a $i^{-1}(O) = O \cap A \in T$, d'où $i : (A, T) \rightarrow (E, \tau)$ est continue.

Soit T' une topologie sur A telle que $i : (A, T') \rightarrow (E, \tau)$ soit continue. Soit $O \cap A \in T'$ avec $O \in \tau$. Alors on a $O \cap A = i^{-1}(O) \in T'$, donc T' est plus fine que T . \square

Proposition 3.4.3. Les fermés de A sont les traces sur A des fermés de E .

Démonstration. Soit F_A l'ensemble des fermés de A , on a alors $w \in F_A \Leftrightarrow \mathbb{C}_A^w$ est un ouvert de $A \Leftrightarrow$ il existe O ouvert de E tel que $\mathbb{C}_A^w = O \cap A \Leftrightarrow w = \mathbb{C}_A^{O \cap A} = \mathbb{C}_E^O \cap A$ (\mathbb{C}_E^O est un fermé de E). \square

Proposition 3.4.4. Soient (E, τ) un espace topologique, A et B deux parties de E telles que $B \subset A$. L'adhérence \overline{B}^A de B par rapport à A est égale à la trace sur A de l'adhérence \overline{B}^E de B par rapport à E .

Démonstration. Soit $\{F_i / i \in I\}$ l'ensemble de tous les fermés de E contenant B , alors $\{F_i \cap A / i \in I\}$ est l'ensemble des fermés de A qui contiennent B , d'où

$$\overline{B}^A = \bigcap_{i \in I} (F_i \cap A) = (\bigcap_{i \in I} F_i) \cap A = \overline{B}^E \cap A.$$

\square

Proposition 3.4.5. Tout sous-espace topologique d'un espace topologique séparé est séparé.

Démonstration. Soit A un sous-espace d'un espace E séparé. On a $i : A \rightarrow E$ l'injection canonique est continue, on applique donc le corollaire précédent (corollaire 3.2.4) \square

3.5 Produit fini d'espaces topologiques

Soient (E_i, τ_i) , $1 \leq i \leq n$, des espaces topologiques et $E = E_1 \times \dots \times E_n = \prod_{i=1}^n E_i$ le produit Cartésien.

Définition 3.5.1. On appelle *ouvert élémentaire* de E toute partie de E de la forme $P = \prod_{i=1}^n O_i$, où O_i est un ouvert quelconque de E_i .

Remarque 3.5.2. L'intersection de deux ouverts élémentaires est un ouvert élémentaire. En effet, si $P = \prod_{i=1}^n O_i$ et $P' = \prod_{i=1}^n O'_i$ alors, $P \cap P' = \prod_{i=1}^n O_i \cap O'_i$.

Proposition 3.5.3. L'ensemble des réunions d'ouverts élémentaires de E définit une topologie sur E dite *Topologie produit* sur E .

Démonstration. Soit $\tau = \{ \text{des réunions d'ouverts élémentaires de } E \}$. Les propriétés (O_1) et (O_3) sont évidentes.

Pour (O_2) : Soient $A = \cup_{j \in J} P_j$ et $B = \cup_{k \in K} P'_k$, avec les P_j et les P_k sont des ouverts élémentaires de E . On a

$$A \cap B = (\cup_{j \in J} P_j) \cap (\cup_{k \in K} P'_k) = \cup_{(j,k) \in J \times K} P_j \cap P'_k.$$

Or, pour tout $(j,k) \in J \times K$, $P_j \cap P'_k$ est un ouvert élémentaire de E , donc $A \cap B \in \tau$. \square

Théorème 3.5.4. Soit $x = (x_1, \dots, x_n) \in E$, alors l'ensemble des parties de E de la forme $\prod_{i=1}^n v_i$, où $v_i \in \mathfrak{V}(x_i)$ est un système fondamental de voisinages de x pour la topologie produit.

Démonstration. Soit $v = \prod_{i=1}^n v_i$, avec $v_i \in \mathfrak{V}(x_i)$, alors pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, il existe w_i ouvert de E_i tel que $x_i \in w_i \subset v_i$. Par suite, $x \in \prod_{i=1}^n w_i \subset v$, c-à-d v contient un ouvert élémentaire contenant x , donc v est un voisinage de x .

Inversement, soit $v \in \mathfrak{V}(x)$, il existe donc un ouvert O de E tel que $x \in O \subset v$. Or, O est une réunion d'ouverts élémentaires de E , il existe donc un ouvert élémentaire $P = \prod_{i=1}^n w_i$ tel que $x \in P \subset O \subset v$. Il suffit de prendre pour chaque $i = 1, \dots, n$, $v_i = w_i \in \mathfrak{V}(x_i)$. \square

Remarque 3.5.5. Pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, soit pr_i la projection de E sur E_i ($x \rightarrow x_i$), alors pr_i est continue.

Proposition 3.5.6. Soient F un espace topologique et f une application de F vers $E = \prod_{i=1}^n E_i$. Pour que f soit continue en un point $a \in F$ il faut et il suffit que les applications coordonnées $f_i : F \rightarrow E_i$, $x \rightarrow f_i(x)$ soient continues en a .

Démonstration. \Rightarrow) Pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, $f_i = pr_i \circ f$ est continue en a comme composée de deux applications continues.

\Leftarrow) Soit v un voisinage de $f(a)$ dans E , alors v contient un ouvert élémentaire $P = \prod_{i=1}^n w_i$ contenant $f(a)$. Par suite, on a pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, w_i est un ouvert de E_i et

contient $f_i(a)$, donc $f_i^{-1}(w_i)$ est un voisinage de a dans F , d'où $f^{-1}(P) = \bigcap_{i=1}^n f_i^{-1}(w_i)$ est un voisinage de a dans F . Par conséquent, $f^{-1}(v) \supset f^{-1}(P)$ est un voisinage de a dans F , ce qui montre que f est continue en a . \square

Proposition 3.5.7. *Tout produit fini $E = \prod_{i=1}^n E_i$ d'espaces topologiques séparés et séparé.*

Démonstration. Soient x et x' deux éléments de E tels que $x \neq x'$, alors il existe $i \in \{1, \dots, n\}$ tel que $pr_i(x) \neq pr_i(x')$. Comme $pr_i : E \rightarrow E_i$, $x \rightarrow x_i$, est continue et E_i est séparé, alors E est séparé. \square

3.6 Limites et continuité dans un espace topologique

Définition 3.6.1. *Soient $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite d'éléments d'un espace topologique E et $\ell \in E$. On dit que $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ tend vers ℓ (ou converge vers ℓ) si pour tout voisinage $v \in \mathfrak{V}(\ell)$, il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que $x_n \in v$ pour tout $n \geq n_0$. On note $\ell = \lim_{n \rightarrow +\infty} x_n$.*

Proposition 3.6.2. *Si E est un espace topologique séparé, alors la limite d'une suite si elle existe est unique.*

Démonstration. Soient $\ell \neq \ell'$ deux limites d'une suites $(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset E$. Comme E est séparé, alors il existe deux voisinages $v \in \mathfrak{V}(\ell)$ et $v' \in \mathfrak{V}(\ell')$ tels que $v \cap v' = \emptyset$. On a $\ell = \lim_{n \rightarrow +\infty} x_n$ implique qu'il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tout $n \geq n_0$, $x_n \in v$ et $\ell' = \lim_{n \rightarrow +\infty} x_n$ implique qu'il existe $n_1 \in \mathbb{N}$ tel que pour tout $n \geq n_1$, $x_n \in v'$. Impossible. \square

Théorème 3.6.3. *Soient E un espace topologique, A une partie de E et $x \in E$.*

- 1) *Pour que x soit adhérent à A , il suffit qu'il existe une suite de points de A qui converge vers x .*
- 2) *Si E est métrisable (ou plus généralement tout point de E admet une base dénombrable de voisinages) cette condition est nécessaire.*

Démonstration. 1) Soit $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite de points de A convergeant vers x et soit $v \in \mathfrak{V}(x)$, alors il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tout $n \geq n_0$, on a $x_n \in v$, c-à-d pour tout $n \geq n_0$, $x_n \in v \cap A$, donc $v \cap A \neq \emptyset$ et $x \in \bar{A}$.

- 2) soit $x \in \bar{A}$ et soit $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$ un système fondamental dénombrable de voisinages de x (on peut supposer que $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est décroissante, car sinon on prend $u_0 = v_0$ et $u_n = \bigcap_{i=0}^n v_i$). On a $v_n \cap A \neq \emptyset$. On considère pour chaque $n \in \mathbb{N}$, $x_n \in v_n \cap A$, ainsi on obtient une suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ de point de A qui converge vers x . En effet, si $v \in \mathfrak{V}(x)$, alors il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que $v_{n_0} \subset v$ pour tout $n \geq n_0$, donc $x_n \in v$ pour tout $n \geq n_0$, d'où $\lim_{n \rightarrow +\infty} x_n = x$. \square

Corollaire 3.6.4. Dans un espace topologique métrisable E , si la limite de toute suite de points d'une partie $A \subset E$ appartient à A , alors A est fermé.

Définition 3.6.5. Soit $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite d'éléments d'un espace topologique E . On dit qu'un élément $\alpha \in E$ est une valeur d'adhérence de la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ si pour tout voisinage $v \in \mathfrak{V}(\alpha)$, on a $\{n \in \mathbb{N} / x_n \in v\}$ est infini.

Remarque 3.6.6. Pour tout $n \in \mathbb{N}$, on pose $A_n = \{x_k / k \geq n\}$. Alors, α est une valeur d'adhérence de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ si et seulement si $\alpha \in \bigcap_{n \in \mathbb{N}} \overline{A_n}$.

Exemples 3.6.7. a) Si $E = \mathbb{R}$ et $x_n = (-1)^n$, alors les valeurs d'adhérence sont -1 et 1 .

b) Si $E = \mathbb{R}$ et $x_n = n$, il n'y a pas de valeur d'adhérence.

c) La limite d'une suite convergente est une valeur d'adhérence, c'est la seule valeur d'adhérence si E est séparé.

Théorème 3.6.8. Soit $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite de points d'un espace métrique (E, d) , alors $\alpha \in E$ est une valeur d'adhérence de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ si et seulement si α est la limite d'une sous-suite $(x_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$ de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$.

Démonstration. \Rightarrow) Si α est une valeur d'adhérence de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$, on peut construire par récurrence une suite strictement croissante $(n_k)_k$ d'entiers telle que pour tout $k \geq 1$, $x_{n_k} \in B(\alpha, \frac{1}{k})$. En effet,

Pour $k = 1$, on a $\{x_n / n \geq 1\} \cap B(\alpha, 1) \neq \emptyset$. Soit $n_1 \geq 1$ telle que $x_{n_1} \in B(\alpha, 1)$.

Pour $k > 1$, on a $\{x_n / n \geq n_{k-1}\} \cap B(\alpha, \frac{1}{k}) \neq \emptyset$. Soit $n_k \geq n_{k-1}$ telle que $x_{n_k} \in B(\alpha, \frac{1}{k})$.

On obtient donc une sous-suite $(x_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$ qui converge vers α .

\Leftarrow) (Il est valable pour tout espace topologique) Si α est limite d'une sous-suite $(x_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$, alors pour tout $v \in \mathfrak{V}(\alpha)$, il existe $k_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tout $k \geq k_0$, $x_{n_k} \in v$. Il existe donc une infinité d'entiers n tels que $x_n \in v$, donc α est bien une valeur d'adhérence de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$. \square

Définition 3.6.9. Soient E et F deux espaces topologiques, $A \subset E$ et $f : A \rightarrow F$ une application. Soit $\alpha \in \overline{A}$, on dit que $f(x)$ converge vers $\ell \in F$, quand x tend vers α par valeur dans A et on note $\lim_{\substack{x \rightarrow \alpha \\ x \in A}} f(x) = \ell$, si pour tout voisinage $v \in \mathfrak{V}(\ell)$, il existe un voisinage $u \in \mathfrak{V}(\alpha)$ dans E tel que $f(u \cap A) \subset v$.

Remarque 3.6.10. Si $\alpha \in A$, on a f est continue en α si et seulement si $\lim_{\substack{x \rightarrow \alpha \\ x \in A}} f(x) = f(\alpha)$.

Proposition 3.6.11. Soit A une partie d'un espace métrique (E, d) , F un espace topologique et $f : A \rightarrow F$ une application. Soit $\alpha \in \overline{A}$ et $\ell \in F$. Pour que $\lim_{\substack{x \rightarrow \alpha \\ x \in A}} f(x) = \ell$ il

faut et il suffit que pour toute suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ de points de A convergeant vers α on ait $\lim_{n \rightarrow +\infty} f(x_n) = \ell$.

Démonstration. \Rightarrow) Soit $(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset A$ telle que $\lim_{n \rightarrow +\infty} x_n = \alpha$. On va montrer que $\lim_{x \rightarrow \alpha} f(x) = \ell \Rightarrow \lim_{n \rightarrow +\infty} f(x_n) = \ell$. Pour cela, soit $v \in \mathfrak{V}(\ell)$, par hypothèse il existe $u \in \mathfrak{V}(\alpha)$ tel que $f(u \cap A) \subset v$. or, il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tout $n \geq n_0$, $x_n \in u$, donc $x_n \in u \cap A$ pour tout $n \geq n_0$, c-à-d $f(x_n) \in f(u \cap A) \subset v$ pour tout $n \geq n_0$, d'où $\lim_{n \rightarrow +\infty} f(x_n) = \ell$ (vraie dans tout espace topologique).

\Leftarrow) On veut montrer que, pour tout voisinage $v \in \mathfrak{V}(\ell)$, il existe $u \in \mathfrak{V}(\alpha)$ tel que $f(u \cap A) \subset v$. Pour cela, on suppose qu'il existe $v \in \mathfrak{V}(\ell)$ tel que pour tout $u \in \mathfrak{V}(\alpha)$, $f(u \cap A)$ n'est pas inclus dans v , donc en particulier pour $u = B(\alpha, \frac{1}{n})$, on a $f(B(\alpha, \frac{1}{n}) \cap A)$ n'est pas inclus dans v pour tout $n \geq 1$, ce qui veut dire que $f(x_n)$ ne converge pas vers ℓ . Contradiction. \square

Corollaire 3.6.12. *Pour qu'une application f soit continue sur un espace métrique (E, d) il faut et il suffit que pour toute suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset E$ qui converge vers $\alpha \in E$, on a $\lim_{n \rightarrow +\infty} f(x_n) = f(\alpha)$.*

Démonstration. Il suffit d'appliquer la remarque et la proposition précédentes. \square

3.7 Exercices

Exercice 3.7.1. *On considère un ensemble $E = \{a, b, c\}$ à trois éléments distincts. Pour information, l'ensemble E peut être muni de 29 topologies distinctes.*

Construire sur E deux topologies τ et τ' , qui sont toutes deux distinctes de la topologie discrète et de la topologie grossière, et qui sont ajustées de façon à ce qu'il n'existe pas d'homéomorphisme entre (E, τ) et (E, τ') .

Solution

On peut prendre $\tau = \{\emptyset, \{a\}, \{a, b\}, E\}$ et $\tau' = \{\{a\}, \{a, b\}, \{a, c\}, E\}$. Comme τ contient 4 ouverts tandis que τ' en contient 5, les espaces topologiques (E, τ) et (E, τ') ne peuvent pas être homéomorphes.

Exercice 3.7.2. *Soient E et F deux espaces topologiques et $f : E \rightarrow F$ une application. Pour tout $x_0 \in E$, soient $S(x_0)$ et $S(f(x_0))$ deux bases de voisinages de x_0 et $f(x_0)$ respectivement. Montrer que les trois propriétés suivantes sont équivalents :*

- 1) f est continue en x_0 .
- 2) Pour tout $v' \in S(f(x_0))$ il existe $u' \in S(x_0)$ tel que $f(u') \subset v'$.
- 3) Pour tout $v' \in S(f(x_0))$, $f^{-1}(v') \in \mathfrak{V}(x_0)$.

Solution

1) \Rightarrow 2). Soit $v' \in S(f(x_0)) \subset \mathfrak{V}(f(x_0))$, comme f est continue en x_0 , il existe $u \in \mathfrak{V}(x_0)$ tel que $f(u) \subset v'$, et puisque u est un voisinage de x_0 il existe $u' \in S(x_0)$ tel que $u' \subset u$. On a alors $f(u') \subset f(u) \subset v'$.

2) \Rightarrow 3). Soit $v' \in S(f(x_0))$, d'après 2) il existe $u' \in S(x_0)$ tel que $f(u') \subset v'$ ou encore $u' \subset f^{-1}(v')$, d'où $f^{-1}(v') \in \mathfrak{V}(x_0)$ ($f^{-1}(v')$ n'est pas nécessairement dans $S(x_0)$).

3) \Rightarrow 1). Soit v un voisinage de $f(x_0)$, alors il existe $v' \in S(f(x_0))$ tel que $v' \subset v$, et d'après 3) on a $u = f^{-1}(v') \in \mathfrak{V}(x_0)$, donc $f(u) = f(f^{-1}(v')) \subset v' \subset v$.

Exercice 3.7.3. Soit A un sous-espace topologique d'un espace topologique E . Montrer que les voisinages d'un point $x \in A$ sont les traces sur A des voisinages de x dans E .

Solution

Soient $\mathfrak{V}_A(x)$ l'ensemble des voisinages de x dans A et $\mathfrak{V}(x)$ l'ensemble des voisinages de x dans E . Soit $v \in \mathfrak{V}_A(x)$, alors il existe O un ouvert de E tel que $x \in v = O \cap A \subset v$. Considérons $u = v \cup O$ qui appartient à $\mathfrak{V}(x)$, alors on a $u \cap A = v$.

Réciproquement, soit $v = u \cap A$ avec $u \in \mathfrak{V}(x)$. Alors il existe un ouvert O de E tel que $x \in O \subset u$, donc $v = u \cap A \supset O \cap A$, d'où $v \in \mathfrak{V}_A(x)$.

Exercice 3.7.4. Soient E et F deux espaces topologiques, avec F est séparé, f et g deux applications continues de E dans F .

- 1) Montrer que $G = \{x \in E / f(x) = g(x)\}$ est fermé dans E .
- 2) Dédurre que s'il existe une partie A dense dans E telle que $f(x) = g(x)$ pour tout $x \in A$, alors $f \equiv g$.

Solution

1) Montrer que G est un fermé revient à montrer que \mathring{G}_E est ouvert. On va donc montrer que \mathring{G}_E est voisinage de chacun de ses points. Soit $x \in \mathring{G}_E$, alors $f(x) \neq g(x)$. Comme F est séparé, ils existent deux ouverts $u \in \mathfrak{V}(f(x))$ et $v \in \mathfrak{V}(g(x))$ tels que $u \cap v = \emptyset$. De plus, $f^{-1}(u)$ et $g^{-1}(v)$ sont des ouverts, car f et g sont continues, et $x \in f^{-1}(u) \cap g^{-1}(v)$. Montrons que $O = f^{-1}(u) \cap g^{-1}(v) \subset \mathring{G}_E$. Soit $a \in O$, alors $f(a) \in u$ et $g(a) \in v$. Or $u \cap v = \emptyset$, donc $f(a) \neq g(a)$, ce qui prouve que $a \in \mathring{G}_E$. Il en résulte que $x \in O \subset \mathring{G}_E$. Il vient donc que \mathring{G}_E est un ouvert et G fermé.

2) $f(x) = g(x)$ pour tout $x \in A$ implique que $A \subset G$, par suite $\bar{A} \subset \bar{G} = G$. Comme $\bar{A} = E$, alors $E \subset G$, donc $f \equiv g$.

Exercice 3.7.5. Soient E et F deux espaces topologiques et $f : E \rightarrow F$ une application. Montrer que les trois propriétés suivantes sont équivalentes :

- 1) f est continue.
- 2) Pour toute partie B de F , $f^{-1}(\overset{\circ}{B}) \subset \overset{\circ}{f^{-1}(B)}$.
- 3) Pour toute partie B de F , $\overline{f^{-1}(B)} \subset f^{-1}(\bar{B})$.

Solution

1) \Rightarrow 2) On a $\overset{\circ}{B} \subset B$ implique que $f^{-1}(\overset{\circ}{B}) \subset f^{-1}(B)$, et puisque que f est continue sur E , alors $f^{-1}(\overset{\circ}{B})$ est un ouvert, il vient donc que $f^{-1}(\overset{\circ}{B}) = \widehat{f^{-1}(\overset{\circ}{B})} \subset \widehat{f^{-1}(B)}$.

2) \Rightarrow 3) Supposons que $f^{-1}(\overset{\circ}{B}) \subset \widehat{f^{-1}(B)}$, alors $\mathcal{C}_E^{f^{-1}(\overset{\circ}{B})} \subset \mathcal{C}_E^{f^{-1}(\overset{\circ}{B})}$, ce qui implique que $\overline{\mathcal{C}_E^{f^{-1}(B)}} \subset f^{-1}(\overline{\mathcal{C}_E^{\overset{\circ}{B}}})$, ce qui implique encore que $\overline{f^{-1}(\overline{\mathcal{C}_E^{\overset{\circ}{B}}})} \subset f^{-1}(\overline{\mathcal{C}_E^{\overset{\circ}{B}}})$. Ainsi, en posant $B' = \overline{\mathcal{C}_E^{\overset{\circ}{B}}}$, on obtient $f^{-1}(B') \subset f^{-1}(\overline{B'})$.

3) \Rightarrow 1) Montrons que f est continue. Pour cela, soit w un fermé de F , d'après 3), on a $f^{-1}(w) \subset f^{-1}(\overline{w}) = f^{-1}(w)$, donc $f^{-1}(w) = \overline{f^{-1}(w)}$ c-à-d $f^{-1}(w)$ est fermé et f est continue.

Exercice 3.7.6. Soit E un ensemble non vide et soient d et d' deux distances sur E .

- 1) Montrer que d et d' sont métriquement équivalentes si et seulement si l'application identité $id_E : (E, d) \rightarrow (E, d')$ est bilipschitzienne (id_E et id_E^{-1} sont lipschitziennes).
- 2) Montrer que d et d' sont topologiquement équivalentes si et seulement si l'application identité $id_E : (E, d) \rightarrow (E, d')$ est un homéomorphisme.

Solution

1) L'application $id_E : (E, d) \rightarrow (E, d')$ est lipschitzienne équivaut à l'existence d'une constante $k > 0$ tel que $d' \leq kd$. De même son application inverse $id_E^{-1} : (E, d') \rightarrow (E, d)$ est lipschitzienne équivaut à l'existence d'une constante $\ell > 0$ tel que $d \leq \ell d'$. Par conséquent, $id_E : (E, d) \rightarrow (E, d')$ est bilipschitzienne si et seulement s'il existe $k, \ell > 0$ tels que $\frac{1}{\ell}d \leq d' \leq kd$.

2) L'application $id_E : (E, d) \rightarrow (E, d')$ est continue si et seulement si l'image réciproque de tout ouvert de (E, d') est un ouvert de (E, d) , ce qui revient à dire que $\tau_{d'} \subset \tau_d$. De même on a $id_E^{-1} : (E, d') \rightarrow (E, d)$ est continue si et seulement si $\tau_d \subset \tau_{d'}$. Par conséquent, id_E est un homéomorphisme si et seulement si $\tau_d = \tau_{d'}$, c-à-d d et d' sont topologiquement équivalentes.

Exercice 3.7.7. Soient (E, d) un espace métrique et A une partie non vide de E .

- 1) Montrer que pour tout $x \in A$, $d(x, A) = 0$ si et seulement si $x \in \overline{A}$ et que $d(x, A) = d(x, \overline{A})$.
- 2) Montrer que l'application $x \rightarrow d(x, A)$ de E dans \mathbb{R} est uniformément continue (on pourra montrer qu'elle est lipschitzienne).

Solution

1) Dans un espace métrique, $x \in \overline{A}$ si et seulement si il existe une suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ dans A telle que $\lim_{n \rightarrow +\infty} d(x_n, x) = 0$. Il en résulte immédiatement que $d(x, A) = 0$ si et seulement si $x \in \overline{A}$.

Montrons que $d(x, A) = d(x, \bar{A})$. On a $A \subset \bar{A}$, donc $d(x, A) \geq d(x, \bar{A})$. Reste à montrer que $d(x, \bar{A}) \geq d(x, A)$ ou encore pour tout $r > 0$, $d(x, \bar{A}) + r > d(x, A)$. Fixons un tel $r > 0$, et soit $y \in \bar{A}$ tel que $d(x, y) < d(x, \bar{A}) + \frac{r}{2}$. Comme $y \in \bar{A}$, il existe $z \in A$ tel que $d(z, y) < \frac{r}{2}$. Par suite, $d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z) < d(x, \bar{A}) + r$. D'où le résultat en passant à l'inf.

2) Il suffit de montrer qu'elle est 1-lipschitzienne. On a pour tout $a \in A$ et $x, y \in E$, $d(x, a) \leq d(x, y) + d(y, a)$. En passant à l'inf à gauche, on obtient $d(x, A) \leq d(x, y) + d(y, A)$ et en passant à l'inf à droite, on obtient $d(x, A) - d(y, A) \leq d(x, y)$. En inversant les rôles de x et y , on obtient $|d(x, A) - d(y, A)| \leq d(x, y)$.

Exercice 3.7.8. Soit E un espace topologique. Montrer que les trois propriétés suivantes sont équivalentes :

- 1) E est séparé.
- 2) Pour tout $x \in E$, l'intersection des voisinages fermés de x est égale à $\{x\}$.
- 3) La diagonale $\Delta = \{(x, x) / x \in E\}$ de $E \times E$ est fermé ($E \times E$ est supposé muni de la topologie produit).

Solution

1) \Rightarrow 2) Soit $A = \bigcap_{v \in \mathfrak{V}(x)} v$ (v fermé). On a $\{x\} \subset A$. Montrons que $A \subset \{x\}$, ce qui revient à montrer que $\mathfrak{C}_E^{\{x\}} \subset \mathfrak{C}_E^A$.

Soit $x' \in \mathfrak{C}_E^{\{x\}}$, donc $x \neq x'$ et par suite il existe deux voisinages ouverts $u \in \mathfrak{V}(x)$ et $u' \in \mathfrak{V}(x')$ tels que $u \cap u' = \emptyset$, c-à-d $x \in u \subset \mathfrak{C}_E^{u'}$, donc $\mathfrak{C}_E^{u'}$ est un voisinage fermé de x qui ne contient pas $x' \Rightarrow x' \notin A$, d'où $x' \in \mathfrak{C}_E^A$.

2) \Rightarrow 3) Montrons que $\mathfrak{C}_{E \times E}^\Delta$ est ouvert. Soit $(x, x') \in \mathfrak{C}_{E \times E}^\Delta$, alors $x \neq x'$. D'après 2), $x' \notin A = \bigcap_{v \in \mathfrak{V}(x)} v$ (v fermé). Il existe donc un voisinage fermé v de x tel que $x' \notin v \Rightarrow x' \in \mathfrak{C}_E^v$, d'où $v \times \mathfrak{C}_E^v$ est un voisinage de (x, x') et $v \times \mathfrak{C}_E^v \subset \mathfrak{C}_{E \times E}^\Delta$.

3) \Rightarrow 1) Soit $x \neq x'$, donc $(x, x') \notin \Delta \Rightarrow (x, x') \in \mathfrak{C}_{E \times E}^\Delta$ qui est un ouvert, il existe donc un ouvert $O \times O'$ de $E \times E$ tel que $(x, x') \in O \times O' \subset \mathfrak{C}_{E \times E}^\Delta$, c-à-d $O \cap O' = \emptyset$, donc E est séparé.

Exercice 3.7.9. Un espace topologique est dit irréductible si deux ouverts non vides ont toujours un point commun. Soit E un espace topologique et $A \subset E$. Montrer qu'il y a équivalence entre

- a) A est irréductible (pour la topologie induite).
- b) Pour toute famille finie $(F_i)_{i \in I}$ de fermés de E tel que $A \subset \bigcup_{i \in I} F_i$, il existe $i \in I$ tel que $A \subset F_i$.
- c) Si U et V sont deux ouverts de E rencontrant A alors $U \cap V$ rencontre A .
- d) \bar{A} est irréductible.

Solution

$a) \Rightarrow b)$ Supposons que A est irréductible. Soient F_1 et F_2 deux fermés de E tels que $A \subset F_1 \cup F_2$.

- Si $A \cap F_1 = \emptyset$ ou $A \cap F_2 = \emptyset$, c'est fini.

- Si $A \cap F_1 \neq \emptyset$ et $A \cap F_2 \neq \emptyset$, alors $A \cap \mathcal{C}_E^{F_1} \neq \emptyset$ et $A \cap \mathcal{C}_E^{F_2} \neq \emptyset$. On a $A \cap \mathcal{C}_E^{F_1}$ et $A \cap \mathcal{C}_E^{F_2}$ sont deux ouverts de A et comme A est irréductible, alors $A \cap \mathcal{C}_E^{F_1} \cap \mathcal{C}_E^{F_2} \neq \emptyset$, par suite $A \cap \mathcal{C}_E^{F_1 \cup F_2} \neq \emptyset$. Impossible car $A \subset F_1 \cup F_2$.

$b) \Rightarrow c)$ Soient U et V deux ouverts tels que $A \cap U \neq \emptyset$ et $A \cap V \neq \emptyset$. Supposons que $U \cap V \cap A = \emptyset$, donc $A \subset \mathcal{C}_E^{U \cap V} = \mathcal{C}_E^U \cup \mathcal{C}_E^V$. D'après l'hypothèse, $A \subset \mathcal{C}_E^U$ ou $A \subset \mathcal{C}_E^V$, donc $A \cap V = \emptyset$ ou $A \cap U = \emptyset$, absurde.

$c) \Rightarrow d)$ Soient $U \cap \bar{A} \neq \emptyset$ et $V \cap \bar{A} \neq \emptyset$ deux ouverts de \bar{A} , avec U et V sont deux ouverts de E . On a $U \cap \bar{A} \neq \emptyset \Rightarrow U \cap A \neq \emptyset$, car sinon, on a $U \cap \bar{A} \subset \overline{U \cap A} = \emptyset$ (voir l'exercice 2.7.5).

De même, $V \cap \bar{A} \neq \emptyset \Rightarrow V \cap A \neq \emptyset$. D'après $c)$, $U \cap V \cap A \neq \emptyset$, donc $U \cap V \cap \bar{A} \neq \emptyset$.

$d) \Rightarrow a)$ Soient U et V deux ouverts de E tels que $U \cap A \neq \emptyset$ et $V \cap A \neq \emptyset$, donc $U \cap \bar{A} \neq \emptyset$ et $V \cap \bar{A} \neq \emptyset$. D'après $d)$, $U \cap V \cap \bar{A} \neq \emptyset$, donc $U \cap V \cap A \neq \emptyset$.

Exercice 3.7.10. Soit E un ensemble et d une application de $E \times E$ dans \mathbb{R}^+ telle que

$$(\alpha) \quad \forall (x, y) \in E \times E, \quad d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y.$$

$$(\beta) \quad \forall (x, y) \in E \times E, \quad d(x, y) = d(y, x).$$

$$(\gamma) \quad \forall (x, y, z) \in E \times E \times E, \quad d(x, z) \leq \sup(d(x, y), d(y, z)).$$

1) Montrer que l'application d est une distance sur E . Une telle distance est appelée distance ultramétrique.

2) Soient x, y, z trois points de E tels que $d(x, y) \neq d(y, z)$. Montrer que $d(x, z) = \sup(d(x, y), d(y, z))$.

3) Soient $x \in E$ et $r > 0$. Montrer que la boule fermée $\bar{B}(x, r)$ est un ensemble ouvert et que pour tout $y \in \bar{B}(x, r)$, la boule fermée $\bar{B}(y, r)$ est égale à $\bar{B}(x, r)$.

4) Soient $x \in E$ et $r > 0$. Montrer que la boule ouverte $B(x, r)$ est un ensemble fermé et que pour tout $y \in B(x, r)$, la boule ouverte $B(y, r)$ est égale à $B(x, r)$.

Solution

1) On va montrer que d vérifie l'inégalité triangulaire. Comme d prend des valeurs positives, il est clair que

$$\forall x, y, z \in E, \quad d(x, z) \leq \sup(d(x, y), d(y, z)) \leq d(x, y) + d(y, z).$$

2) Puisque $d(x, y) \neq d(y, z)$, on suppose $d(x, y) < d(y, z)$. D'après la propriété (γ) , $d(x, z) \leq d(y, z)$ et $d(y, z) \leq \sup(d(y, x), d(x, z))$. Mais comme $d(y, x) < d(y, z)$, alors

la deuxième inégalité est forcément $d(y, z) \leq d(x, z)$, ce qui joint à la première donne : $d(x, z) = d(y, z) = \sup(d(x, y), d(y, z))$.

3) Si y est un élément de $\overline{B}(x, r)$ et z un élément de E tel que $d(y, z) < \frac{r}{2}$, on a $d(x, z) \leq \sup(d(x, y), d(y, z))$, donc $z \in \overline{B}(x, r)$. Ceci prouve que la boule ouverte $B(y, \frac{r}{2}) \subset \overline{B}(x, r)$ et par suite $\overline{B}(x, r)$ est voisinage de chacun de ses points, donc c'est un ouvert de E .

Soit maintenant $y \in \overline{B}(x, r)$. Si $z \in \overline{B}(x, r)$, on a $d(y, z) \leq \sup(d(y, x), d(x, z)) \leq r$, donc $z \in \overline{B}(y, r)$ et $\overline{B}(x, r) \subset \overline{B}(y, r)$.

Inversement, soit $u \in \overline{B}(y, r)$. On a $d(x, u) \leq \sup(d(x, y), d(y, u)) \leq r$, donc $u \in \overline{B}(x, r)$ et $\overline{B}(y, r) \subset \overline{B}(x, r)$. Par conséquent, $\overline{B}(x, r) = \overline{B}(y, r)$.

4) On va montrer que $B(x, r)$ contient tous ses points d'accumulation. Soient $(a_n)_n$ une suite convergente d'éléments de $B(x, r)$ et a la limite de cette suite. On a pour tout $n \in \mathbb{N}$, $d(x, a_n) < r$. Comme $a = \lim_{n \rightarrow \infty} a_n$, il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que $d(a, a_{n_0}) < \frac{r}{2}$. On a alors, $d(x, a) \leq \sup(d(x, a_{n_0}), d(a_{n_0}, a)) < r$, ce qui prouve que a est un élément de $B(x, r)$ qui est donc une partie fermée de E .

Une démonstration analogue à celle de la question 3) montre que $B(x, r) = \overline{B}(y, r)$.

CHAPITRE 4

ESPACES TOPOLOGIQUES COMPACTS, CONNEXES

4.1 Espaces compacts

4.1.1 Propriété de Borel-Lebesgue

Définition 4.1.1. • Soit E un ensemble et $(A_i)_{i \in I}$ une famille de parties de E . On dit que $(A_i)_{i \in I}$ **recouvre** E (ou constitue un **recouvrement** de E) si $\cup_{i \in I} A_i = E$.

- Si $(A_i)_{i \in I}$ est un recouvrement d'un ensemble E , une sous-famille $(A_i)_{i \in J}$ ($J \subset I$) de la famille $(A_i)_{i \in I}$, qui est elle même un recouvrement de E s'appelle un **sous-recouvrement** de E du recouvrement $(A_i)_{i \in I}$.
- Un recouvrement $(A_i)_{i \in I}$ d'un ensemble E est **fini** si l'ensemble d'indices I est fini.
- Lorsque (E, τ) est un espace topologique, un recouvrement de E constitué d'ouverts de E s'appelle un **recouvrement ouvert** de E .

Définition 4.1.2. Soit E un espace topologique. On dit que E satisfait la propriété de **Borel-Lebesgue** si

« De tout recouvrement ouvert de E , on peut extraire un sous-recouvrement fini ».

Autrement dit :

$\forall (O_i)_{i \in I}$ une famille d'ouverts de E telle que $\cup_{i \in I} O_i = E$, $\exists J \subset I$, avec J fini, tel que $\cup_{i \in J} O_i = E$.

Définition 4.1.3. Un espace topologique (E, τ) est dit **compact** si :

- 1) E est séparé.
- 2) E vérifie la propriété de Borel-Lebesgue.

Exemples 4.1.4. a) Si E est fini et muni de la topologie discrète, alors E est compact. En effet, E est bien séparé et si $E = \cup_{i \in I} O_i$, alors pour tout $x \in E$, il existe $i_x \in I$ tel que $x \in O_{i_x} \Rightarrow E = \cup_{x \in E} O_{i_x}$ qui est un recouvrement fini.

b) Si E est infini et discret, alors E n'est pas compact, car du recouvrement de E par la famille d'ouverts $(\{x\})_{x \in E}$ on ne peut pas extraire de sous-recouvrement fini.

c) \mathbb{R} muni de la topologie usuelle n'est pas compact, car du recouvrement constitué de $(] - n, n[)_{n \in \mathbb{N}^*}$ on ne peut pas extraire de sous-recouvrement fini (sinon \mathbb{R} serait borné).

Proposition 4.1.5. *Un espace topologique E est compact si et seulement si*

- E est séparé.
- De toute famille de fermés de E dont l'intersection est vide on peut extraire une sous-famille finie dont l'intersection est vide. Autrement dit :
 $\forall (F_i)_{i \in I}$ une famille de fermés de E qui est telle que $\bigcap_{i \in I} F_i = \emptyset$, $\exists J \subset I$ avec J fini tel que $\bigcap_{i \in J} F_i = \emptyset$

Démonstration. Immédiate (par passage aux complémentaires dans E). □

Définition 4.1.6. *Une partie A d'un espace topologique E est une partie compacte de E si le sous-espace topologique A de E est compact. On dit que A est compacte dans E ou que c 'est un compact de E .*

On dit qu'une partie A de E est relativement compacte si \bar{A} est compact.

Proposition 4.1.7. *Soit E un espace topologique séparé. Pour qu'une partie A de E soit compacte dans E il faut et il suffit que, pour toute famille $(O_i)_{i \in I}$ d'ouverts de E telle que $A \subset \bigcup_{i \in I} O_i$, il existe $J \subset I$, avec J fini, tel que $A \subset \bigcup_{i \in J} O_i$.*

Démonstration. E est séparé, donc A est séparé.

\Rightarrow) Soit $(O_i)_{i \in I}$ une famille d'ouverts de E telle que $A \subset \bigcup_{i \in I} O_i$, alors on a $A = A \cap \bigcup_{i \in I} O_i = \bigcup_{i \in I} (A \cap O_i)$. Comme A est compacte, il existe $J \subset I$, avec J fini, tel que $A = \bigcup_{i \in J} (A \cap O_i) = A \cap \bigcup_{i \in J} O_i$, donc $A \subset \bigcup_{i \in J} O_i$.

\Leftarrow) Soit $(W_i)_{i \in I} = (O_i \cap A)_{i \in I}$ un recouvrement de A par une famille d'ouverts de A , c-à-d $A = \bigcup_{i \in I} (O_i \cap A)$, donc $A \subset \bigcup_{i \in I} O_i$. Par l'hypothèse, il existe $J \subset I$ (J fini) tel que $A \subset \bigcup_{i \in J} O_i$, ce qui montre que $A = \bigcup_{i \in J} (A \cap O_i) = \bigcup_{i \in J} W_i$, d'où A est compacte. □

Remarque 4.1.8. *Si E est un espace topologique et $B \subset A \subset E$, avec A et B sont deux parties de E , alors B est compact dans A si et seulement si B est compact dans E . En effet, les topologies de E et de A induisent la même topologie sur B .*

4.1.2 Propriétés des espaces topologiques compacts

Définition 4.1.9. *Soit E un espace topologique. On dit que deux parties A et B de E sont topologiquement disjointes, s'il existe $v_A \in \mathfrak{V}(A)$ et $v_B \in \mathfrak{V}(B)$ deux voisinages disjointes de A et B tels que $v_A \cap v_B = \emptyset$.*

Exemple 4.1.10. *Dans un espace topologique séparé, si $x \neq y$ alors $\{x\}$ et $\{y\}$ sont topologiquement disjointes.*

Lemme 4.1.11. *Soient E un espace topologique séparé et K un compact de E . Pour tout $k' \notin K$, on a $\{k'\}$ et K sont topologiquement disjointes.*

Démonstration. E étant séparé, soit $k \in K$, alors $k \neq k'$, il existe donc deux voisinages $u_k \in \mathfrak{V}(k)$ et $u'_k \in \mathfrak{V}(k')$ tels que $u_k \cap u'_k = \emptyset$. Comme K est compact et $K \subset \bigcup_{k \in K} u_k$, il existe $n \in \mathbb{N}^*$ tel que $K \subset \bigcup_{i=1}^n u_{k_i} = v_K$ (c'est un voisinage de K) et on prend $v_{k'} = \bigcap_{i=1}^n u'_{k_i}$ (c'est un voisinage de k'). On a donc $v_K \cap v_{k'} = \emptyset$. \square

Théorème 4.1.12. 1) Toute partie **compacte** K d'un espace topologique séparé E est **fermée** dans E .

2) Toute partie **fermée** F d'un espace compact est **compacte**.

Démonstration. 1) Montrons que K est un fermé de E , cela revient à montrer que \mathcal{C}_E^K est un ouvert de E . Soit $k' \in \mathcal{C}_E^K$, c-à-d $k' \notin K$, alors d'après le lemme précédent, il existe deux voisinages $v_{k'} \in \mathfrak{V}(k')$ et $v_K \in \mathfrak{V}(K)$ de k' et K tels que $v_{k'} \cap v_K = \emptyset$. Par suite, on a $v_{k'} \cap K = \emptyset \Rightarrow k' \in v_{k'} \subset \mathcal{C}_E^K$, donc \mathcal{C}_E^K est voisinage de chacun de ses points, il vient donc que \mathcal{C}_E^K est un ouvert et K est fermé.

2) Montrons que F est compacte. Comme E est compact, alors F est séparé.

Soit $(F_i)_{i \in I}$ une famille de fermés de F , qui sont aussi des fermés de E (car F est fermé), telle que $\bigcap_{i \in I} F_i = \emptyset$. Or, E est compact, il existe donc $J \subset I$, J fini, tel que $\bigcap_{i \in J} F_i = \emptyset$, d'où le résultat. \square

Attention! Il n'est pas vraie que tout fermé d'un espace séparé est compact.

Théorème 4.1.13. (de Borel-Lebesgue) Tout intervalle fermé et borné $[a, b]$ ($a < b$) de \mathbb{R} est compact.

Démonstration. \mathbb{R} est séparé. Soit $(O_i)_{i \in I}$ une famille d'ouverts de \mathbb{R} qui est telle que $[a, b] \subset \bigcup_{i \in I} O_i$.

Considérons l'ensemble $F = \{x \in [a, b] / \exists J_x \text{ fini } \subset I \text{ vérifiant } [a, x] \subset \bigcup_{i \in J_x} O_i\}$. On a $F \neq \emptyset$ (car $a \in F$) et F est majoré par b , donc F possède une borne supérieure $c = \sup F$, avec $c \in [a, b]$, par suite ils existent $i_c \in I$ et $\varepsilon > 0$ tels que $c \in]c - \varepsilon, c + \varepsilon[\subset O_{i_c}$ (car O_{i_c} est ouvert). Or, d'après la définition de la borne supérieure, pour notre $\varepsilon > 0$, il existe $x \in F$ tel que $x \in]c - \varepsilon, c]$. Il vient donc que $[a, x] \subset \bigcup_{i \in J_x} O_i$ et $]x, c + \frac{\varepsilon}{2}] \subset]c - \varepsilon, c + \varepsilon[\subset O_{i_c}$, donc $[a, c + \frac{\varepsilon}{2}] \subset \bigcup_{i \in J} O_i$, avec $J = J_x \cup \{i_c\}$, et par suite $[a, b] \cap [a, c + \frac{\varepsilon}{2}] \subset F \subset [a, c]$, ceci implique que $[a, \inf(b, c + \frac{\varepsilon}{2})] \subset [a, c]$, qui donne $b = c$, donc $b \in F$. D'où, il existe J_b fini $\subset I$ tel que $[a, b] \subset \bigcup_{i \in J_b} O_i$. \square

Proposition 4.1.14. Pour qu'une partie K de \mathbb{R} soit compacte de \mathbb{R} il faut et il suffit que K soit fermé et borné.

Démonstration. \Rightarrow) Si K est compacte dans \mathbb{R} , alors elle est fermée (car \mathbb{R} est séparé). Reste à montrer que K est bornée. On a $K \subset \bigcup_{n \in \mathbb{N}^*}]-n, n[$, et comme K est compacte, il existe $p \in \mathbb{N}^*$ tel que $K \subset \bigcup_{i=1}^p]-n_i, n_i[=]-q, q[$, donc K est bornée, avec $q = \sup\{n_i / 1 \leq i \leq p\}$.

\Leftarrow) Puisque K est bornée, alors il existe $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ tel que $K \subset [a, b]$. De plus, puisque K est fermée dans \mathbb{R} , alors K est un fermé de $[a, b]$. Or, $[a, b]$ est compact, donc K est un compact de $[a, b]$, d'où K est un compact de \mathbb{R} . \square

4.2 Compacité et continuité

Théorème 4.2.1. *Soit $f : E \rightarrow F$ une application continue d'un espace topologique compact E dans un espace topologique séparé F . Alors $f(E)$ est une partie compacte de F .*

Démonstration. Comme F est séparé, alors $f(E)$ est séparé. Il suffit de montrer donc que de tout recouvrement généralisé de $f(E)$ par une famille d'ouverts de F on peut extraire un sous-recouvrement généralisé fini.

Soit $(O_i)_{i \in I}$ une famille d'ouverts de F telle que $f(E) \subset \cup_{i \in I} O_i$, alors on a $E \subset f^{-1}(\cup_{i \in I} O_i) = \cup_{i \in I} f^{-1}(O_i)$, par suite $E = \cup_{i \in I} f^{-1}(O_i)$. Or, $f^{-1}(O_i)$, $i \in I$, sont des ouverts de E qui est compact, il vient donc qu'il existe $J \subset I$, J est fini, tel que $E = \cup_{i \in J} f^{-1}(O_i)$ ce qui implique que $f(E) = f(\cup_{i \in J} f^{-1}(O_i)) = \cup_{i \in J} f(f^{-1}(O_i)) \subset \cup_{i \in J} O_i$. \square

Corollaire 4.2.2. *a) Tout espace homéomorphe à un espace topologique compact est compact (on dit que la compacité est une propriété topologique).*

b) Toute bijection continue f d'un espace topologique compact E dans un espace topologique séparé F est un homéomorphisme.

Démonstration. *a)* est immédiat.

b) Il suffit de montrer que f est fermé. Soit A une partie fermée de E (qui est compact), alors A est compacte dans E , par suite $f(A)$ est compacte dans F (car f est continue). Or, F est séparé, donc $f(A)$ est fermée et f^{-1} est continue. \square

Théorème 4.2.3. *Toute application continue f d'un espace topologique compact E dans \mathbb{R} est bornée et atteint ses bornes.*

Démonstration. On a $f : E \rightarrow \mathbb{R}$, avec E est compact et \mathbb{R} est séparé, alors $f(E)$ est un compact de \mathbb{R} , c'est donc un fermé et borné de \mathbb{R} . Soient $m = \inf_{x \in E} f(x)$ et $M = \sup_{x \in E} f(x)$. Comme $f(E)$ est fermée et $m, M \in \overline{f(E)}$, alors $m, M \in f(E)$. \square

Lemme 4.2.4. *Soient E et F deux espace topologique et $a \in E$. Alors $\{a\} \times F$ et F sont homéomorphes.*

Démonstration. Considérons l'application $i_a : F \rightarrow \{a\} \times F$, $i_a(x) = (a, x)$. On a i_a est bijective et continue car ses composantes le sont. De plus, l'injection $i : \{a\} \times F \rightarrow E \times F$ et la projection $pr : E \times F \rightarrow F$ sont continues et $i_a^{-1} : \{a\} \times F \rightarrow F$ vérifie $i_a^{-1} = pr \circ i$, donc continue. \square

Théorème 4.2.5. (de Tychonoff) *Tout produit fini d'espaces topologiques compacts est compact.*

Démonstration. Il suffit de montrer le théorème pour le produit de deux espaces. Soit $E = E_1 \times E_2$ le produit de deux espaces compacts E_1 et E_2 .

- E est séparé (proposition 3.5.7).

- Soit $(O_i)_{i \in I}$ un recouvrement ouvert de E . Pour tout $m = (x, y) \in E$, il existe $i_m \in I$ tel que $m \in O_{i_m}$ et il existe deux voisinages ouverts $V_m \in \mathfrak{V}(x)$ et $W_m \in \mathfrak{V}(y)$ de x et y tels que $m = (x, y) \in V_m \times W_m \subset O_{i_m}$.

Soit $U_m = V_m \times W_m$ et soit $x \in E_1$, le sous-espace $E_x = \{x\} \times E_2$ de $E_1 \times E_2$ est homéomorphe à E_2 (lemme précédent), il est donc compact et $E_x \subset \cup_{m \in E_x} U_m$, il vient donc qu'il existe $J_x \subset E_x$ tel que J_x est fini et $E_x \subset \cup_{m \in J_x} U_m$. Soit $V_x = \cap_{m \in J_x} V_m$, c'est un voisinage ouvert de x et on a $V_x \times E_2 \subset V_x \times \cup_{m \in J_x} W_m \subset \cup_{m \in J_x} U_m \subset \cup_{m \in J_x} O_{i_m}$.

Or, $E_1 \subset \cup_{x \in E_1} V_x$ et comme E_1 est compact, il existe $p \in \mathbb{N}^*$ tel que $E_1 \subset \cup_{r=1}^p V_{x_r}$, donc $E = E_1 \times E_2 \subset \cup_{r=1}^p V_{x_r} \times E_2 \subset \cup_{r=1}^p \cup_{m \in J_{x_r}} O_{i_m}$.

Soit $J = \cup_{r=1}^p J_{x_r}$, on a J est fini et $E = E_1 \times E_2 \subset \cup_{m \in J} O_{i_m}$, d'où $E = E_1 \times E_2$ est compact. \square

Corollaire 4.2.6. *Pour tout $n \in \mathbb{N}$, les parties compactes de \mathbb{R}^n sont exactement ses parties fermées et bornées.*

Démonstration. \Rightarrow) Supposons que $A = [a, b] \times [c, d]$ est compacte. Soit $z_n = (x_n, y_n)$ une suite d'éléments de A , alors il existe une sous suite (x_{n_k}) de (x_n) convergeant vers $\ell \in [a, b]$, et il existe une sous suite $(y_{n_{k_i}})$ de (y_{n_k}) convergeant vers $\ell' \in [c, d]$. Par suite, on a (z_n) admet une sous suite $(z_{n_{k_i}})$ qui converge vers $(\ell, \ell') \in A$.

\Leftarrow) Soit K une partie fermée et bornée de \mathbb{R}^n , donc il existe $a \in \mathbb{R}^n$ et $r > 0$ tels que $K \subset \bar{B}(a, r) = \{x \in \mathbb{R}^n / \max_{1 \leq i \leq n} |a_i - x_i| \leq r\} = \prod_{i=1}^n [a_i - r, a_i + r]$. Comme, pour tout $i = 1, \dots, n$, $[a_i - r, a_i + r]$ est un compact de \mathbb{R} , alors K est compact comme fermé dans un compact. \square

4.3 Espaces métriques compacts, complets

4.3.1 Espaces métriques compacts

Soit (E, d) un espace métrique.

Lemme 4.3.1. *Si toute suite de points de l'espace métrique (E, d) admet au moins une valeur d'adhérence, alors pour tout recouvrement ouvert $(O_i)_{i \in I}$ de E on a :*

$$\exists r > 0, \forall x \in E, \exists i \in I \text{ tel que } B(x, r) \subset O_i.$$

Démonstration. Supposons le contraire : Pour tout $r > 0$, il existe $x \in E$ tel que, pour tout $i \in I$, $B(x, r)$ n'est pas contenue dans O_i . Donc en particulier, pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, il existe $x_n \in E$ tel que, pour tout $i \in I$, $B(x_n, \frac{1}{n})$ n'est pas contenue dans O_i .

Par hypothèse, la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ admet un point d'adhérence $\alpha \in E$, donc il existe $j \in I$ tel que $\alpha \in O_j$ et par suite, il existe $\ell > 0$ tel que $B(\alpha, \ell) \subset O_j$. Or, α est la limite

d'une sous-suite $(x_{n_i})_{i \in \mathbb{N}^*}$ de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$, donc il existe $i_1 \in \mathbb{N}^*$ tel que $d(\alpha, x_{n_{i_1}}) < \frac{\ell}{2}$, pour tout $i \geq i_1$. De plus, il existe $i_2 \in \mathbb{N}^*$ tel que $\frac{1}{n_i} < \frac{\ell}{2}$, pour tout $i \geq i_2$. Il vient que, pour tout $i \geq \max(i_1, i_2)$, $B(x_{n_i}, \frac{1}{n_i}) \subset B(\alpha, \ell) \subset O_j$. En effet, si $x \in B(x_{n_i}, \frac{1}{n_i})$, alors $d(x_{n_i}, x) < \frac{1}{n_i} < \frac{\ell}{2}$, par suite $d(\alpha, x) \leq d(\alpha, x_{n_i}) + d(x_{n_i}, x) < \ell$. Contradiction. \square

Théorème 4.3.2. (de Bolzano-Weierstrass) Soit (E, d) un espace métrique. Alors E est compact si et seulement si toute suite infinie de points de E admet au moins une valeur d'adhérence.

Démonstration. \Rightarrow) (vrai dans tout espace topologique). Soit E un espace compact et soit $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite de points de E . Pour tout $n \in \mathbb{N}$, soit $A_n = \{x_k / k \geq n\}$.

On sait que $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} \bar{A}_n = \{ \text{des valeurs d'adhérence de } (x_n)_{n \in \mathbb{N}} \}$, il s'agit donc de montrer que $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} \bar{A}_n \neq \emptyset$.

Supposons que $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} \bar{A}_n = \emptyset$, puisque E est compact et $(\bar{A}_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est une suite décroissante de parties fermées non vides de E , alors il existe des entiers $n_1 < n_2 < \dots < n_p$ tels que $\bigcap_{i=1}^p \bar{A}_{n_i} = \emptyset$, ce qui donne $\bar{A}_{n_p} = \emptyset$. Absurde.

\Leftarrow) (E, d) étant séparé, il suffit de prouver que tout recouvrement ouvert $(O_i)_{i \in I}$ de E admet un sous-recouvrement fini. D'après le lemme précédent (lemme 4.4.6), il existe $r > 0$ tel que, pour tout $x \in E$, $B(x, r)$ est contenue dans au moins un O_i , il suffit donc de montrer qu'on peut extraire un sous-recouvrement fini du recouvrement $(B(x, r))_{x \in E}$.

Raisonnons par l'absurde : Soit $x_1 \in E$, alors $B_1 = B(x_1, r) \neq E$, donc il existe $x_2 \in E$ et $x_2 \notin B_1$ ($x_2 \in E - B_1$). Soit $B_2 = B(x_2, r)$, alors $B_1 \cup B_2 \neq E$, donc il existe $x_3 \in \mathbb{C}_E^{B_1 \cup B_2}$ et de proche en proche on va construire une suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ telle que $x_n \notin \bigcup_{i=1}^{n-1} B_i$. On a alors pour tous $p, q \in \mathbb{N}^*$ avec $p \neq q$, $d(x_p, x_q) \geq r$ (car, si $p > q$, $x_q \notin B(x_p, r)$). Il en résulte que la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ n'a pas de valeur d'adhérence. Absurde. En effet, si α valeur d'adhérence de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$, alors $I = \{n \in \mathbb{N} / x_n \in B(\alpha, \frac{r}{2})\}$ est infini. Soient $p, q \in I$, $p \neq q$, donc $d(x_p, x_q) \leq d(x_p, \alpha) + d(\alpha, x_q) < r$, ce qui contredit la construction de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$. \square

Proposition 4.3.3. *Tout espace métrique compact (E, d) est séparable.*

Démonstration. On suppose que (E, d) est compact. Pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, on a $(B(x, \frac{1}{n}))_{x \in E}$ est un recouvrement ouvert de E et on peut extraire un sous-recouvrement fini. Il existe donc une partie fini $A_n \subset E$ telle que $E = \bigcup_{x \in A_n} B(x, \frac{1}{n})$. Soit $A = \bigcup_{n \in \mathbb{N}^*} A_n$, alors A est dénombrable. Montrons que A est dense dans E . Pour cela, soient $x_0 \in E$, $r > 0$ et $n \in \mathbb{N}^*$ avec $\frac{1}{n} \leq r$.

On a $x_0 \in E = \bigcup_{x \in A_n} B(x, \frac{1}{n})$, alors il existe $x \in A_n$ tel que $x_0 \in B(x, \frac{1}{n})$, donc $x \in B(x_0, \frac{1}{n}) \subset B(x_0, r)$ et par suite, $x \in B(x_0, r) \cap A$, d'où $B(x_0, r) \cap A \neq \emptyset$ et A est dense dans E . \square

Théorème 4.3.4. (de Heine) *Toute application continue f d'un espace métrique compact (E, d) dans un espace métrique (F, δ) est uniformément continue.*

Démonstration. Raisonnons par l'absurde : Supposons qu'il existe $\varepsilon > 0$, pour tout $\eta = \frac{1}{n}$ ($n \in \mathbb{N}^*$), il existe $x_n \in E$ et $x'_n \in E$ tels que $d(x_n, x'_n) < \frac{1}{n}$ et $\delta(f(x_n), f(x'_n)) \geq \varepsilon$.

Comme (E, d) est compact, la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ admet une valeur d'adhérence α ou encore, il existe une sous-suite $(x_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$ qui converge vers α . Par suite, $d(x'_{n_k}, \alpha) \leq d(x'_{n_k}, x_{n_k}) + d(x_{n_k}, \alpha) < \frac{1}{n_k} + d(x_{n_k}, \alpha)$, et comme $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_{n_k} = \alpha$, alors $\lim_{k \rightarrow +\infty} x'_{n_k} = \alpha$. Or, f est continue en α , donc $\lim_{k \rightarrow +\infty} f(x_{n_k}) = \lim_{k \rightarrow +\infty} f(x'_{n_k}) = f(\alpha)$. Par suite, il existe n_{k_0} assez grand tel que $\delta(f(x_{n_{k_0}}), f(x'_{n_{k_0}})) < \varepsilon$, ce qui est absurde. \square

4.3.2 Espaces métriques complets

Définition 4.3.5. Soit (E, d) un espace métrique. On dit qu'une suite $(x_n)_n$ de points de E est de Cauchy dans E si pour tout $\varepsilon > 0$, il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tous $n, m \geq n_0$, $d(x_n, x_m) < \varepsilon$. Autrement dit :

$$(\forall \varepsilon > 0)(\exists n_0 \in \mathbb{N})(\forall n, m \geq n_0), d(x_n, x_m) < \varepsilon.$$

Remarque 4.3.6. a) La propriété précédente est équivalente à

$$(\forall \varepsilon > 0)(\exists n_0 \in \mathbb{N})(\forall n \geq n_0, \forall p \in \mathbb{N}), d(x_{n+p}, x_n) < \varepsilon.$$

b) Toute suite de Cauchy est bornée, cela résulte nécessairement du fait que pour $n \geq n_0$, $x_n \in \bar{B}(x_{n_0}, \varepsilon)$ et $\{x_0, x_1, \dots, x_{n_0-1}\}$ sont en nombre fini.

c) Soit $S_n = \{x_n, \dots, x_{n+p}, \dots\}$. On a $(x_n)_n$ est une suite de Cauchy si et seulement si $\lim_{n \rightarrow +\infty} \delta(S_n) = 0$, où $\delta(S_n)$ est le diamètre de S_n .

d) Toute suite convergente est de Cauchy, mais la réciproque est fautive. Prendre $E =]0, 1]$ muni de la distance usuelle, la suite $(\frac{1}{n})$ est de Cauchy dans E mais ne converge pas dans E .

Proposition 4.3.7. Dans un espace métrique (E, d) , pour qu'une suite de Cauchy soit convergente il faut et il suffit qu'elle admette une valeur d'adhérence et une seule.

Démonstration. \Rightarrow) est évident.

\Leftarrow) Soit $\varepsilon > 0$, il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tous $n, m \geq n_0$ on ait $d(x_n, x_m) < \frac{\varepsilon}{2}$. Puisque $(x_n)_n$ admet une valeur d'adhérence α , il existe $m_0 \geq n_0$ tel que $d(x_{m_0}, \alpha) < \frac{\varepsilon}{2}$. Il vient que pour tout $n \geq n_0$, $d(x_n, \alpha) \leq d(x_n, x_{m_0}) + d(x_{m_0}, \alpha) < \varepsilon$, d'où $\lim_{n \rightarrow +\infty} x_n = \alpha$. \square

Définition 4.3.8. On dit qu'un espace métrique (E, d) est **complet** si toute suite de Cauchy dans (E, d) est convergente dans (E, d) .

Exemples 4.3.9. a) \mathbb{R} est complet. En effet, soit $(x_n)_n$ une suite de Cauchy dans \mathbb{R} , alors $(x_n)_n$ est bornée, donc ses points sont tous dans un intervalle compact $[a, b]$.

Par suite, $(x_n)_n$ admet une valeur d'adhérence $\alpha \in [a, b]$. Il en résulte, d'après la proposition 4.3.7, que $(x_n)_n$ est convergente.

b) E muni de la (topologie) distance discrète est complet, car toute suite de Cauchy est stationnaire, donc convergente.

c) Le sous-espace $]0, 1]$ de \mathbb{R} n'est pas complet, considérer la suite $(\frac{1}{n})_{n \in \mathbb{N}^*}$.

Théorème 4.3.10. 1) Tout espace métrique compact (E, d) est complet.

2) Tout sous-espace métrique **fermé** A d'un espace métrique complet E est **complet**.

3) Tout sous-espace métrique **complet** d'un espace métrique E (E complet ou non) est **fermé**.

Démonstration. 1) Soit $(x_n)_n$ une suite de Cauchy dans E . Comme E est compact, alors $(x_n)_n$ admet une valeur d'adhérence dans E , elle est donc convergente d'après la proposition 4.3.7, donc E est complet.

2) Soit $(x_n)_n$ une suite de Cauchy dans A , alors $(x_n)_n$ est de Cauchy dans E qui est complet, donc $(x_n)_n$ converge vers un point $\alpha \in E$. Comme A est fermé on a $\alpha \in A$, il en résulte que $(x_n)_n$ converge vers α dans A , donc A est complet.

3) Soit α la limite dans E d'une suite $(x_n)_n$ de points de A qui est complet, donc $(x_n)_n$ converge vers $\alpha' \in A$, par suite $(x_n)_n$ converge vers α' dans E qui est séparé, et l'unicité de la limite donne $\alpha = \alpha'$. \square

Corollaire 4.3.11. Les sous-espaces métriques complets d'un espace métrique complet E sont les sous-espaces métriques fermés de E .

Remarque 4.3.12. Le sous-espace métrique \mathbb{Q} de \mathbb{R} n'est pas complet, car \mathbb{Q} n'est pas fermé dans \mathbb{R} .

Définition 4.3.13. Soient (E, d) un espace métrique et $f : E \rightarrow E$ une application. On dit que f est une contraction s'il existe une constante k , $0 < k < 1$, telle que pour tous $x, y \in E$, $d(f(x), f(y)) \leq k d(x, y)$.

Remarque 4.3.14. Toute contraction f d'un espace métrique E est uniformément continue, donc continue.

Théorème 4.3.15. Toute contraction f d'un espace métrique complet E admet un point fixe unique.

Démonstration. Soit $x_0 \in E$ et pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, soit $x_n = f(x_{n-1})$. On a pour tout $n \geq 1$, $d(x_{n+1}, x_n) = d(f(x_n), f(x_{n-1})) \leq k d(x_n, x_{n-1})$, il vient donc que $d(x_{n+1}, x_n) \leq k^n d(x_1, x_0)$. Par suite, pour tous $n, p \in \mathbb{N}$,

$$\begin{aligned} d(x_{n+p}, x_n) &\leq \sum_{i=1}^p d(x_{n+i}, x_{n+i-1}) \leq \sum_{i=1}^p k^{n+i-1} d(x_1, x_0) \\ &= k^n \frac{1 - k^p}{1 - k} d(x_1, x_0) < k^n \frac{d(x_1, x_0)}{1 - k}. \end{aligned}$$

Or $\lim_{n \rightarrow +\infty} k^n = 0$, donc pour tout $\varepsilon > 0$, il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que, $\forall n \geq n_0, \forall p \in \mathbb{N}$, $d(x_{n+p}, x_n) < k^n \frac{d(x_1, x_0)}{1-k} < \varepsilon$, il en résulte que $(x_n)_n$ est une suite de Cauchy dans E (qui est complet), donc il existe $\alpha \in E$ tel que $\lim_{n \rightarrow +\infty} x_{n-1} = \alpha$. Comme f est une contraction (donc continue), alors on a $f(\alpha) = \lim_{n \rightarrow +\infty} f(x_{n-1}) = \lim_{n \rightarrow +\infty} x_n = \alpha$, d'où α est un point fixe pour f .

Soit α' un point fixe de f tel que $\alpha \neq \alpha'$, donc on a $d(\alpha, \alpha') = d(f(\alpha), f(\alpha')) \leq kd(\alpha, \alpha') < d(\alpha, \alpha')$. Impossible, d'où l'unicité du point fixe. \square

Remarque 4.3.16. a) *Le théorème est faux si (E, d) n'est pas un espace complet. Prendre $E =]0, 1[$ et $f(x) = \frac{x}{2}$, on a f est une contraction, mais son point fixe est $0 \notin E$.*

b) *Le théorème est faux si $k \geq 1$. Prendre :*

(i) $E = \mathbb{R}$ et $f(x) = x + 1$ (on a $k = 1$), mais f n'a pas de point fixe.

(ii) $E = \mathbb{R}$ et $f(x) = x$ (on a $k = 1$) et il y a une infinité de points fixes.

4.4 Espaces connexes

4.4.1 Définitions et propriétés

E désigne un espace topologique et $\{0, 1\}$ sera muni de la topologie induite.

Définition 4.4.1. 1) *On dit que E est **connexe**, s'il n'existe pas de partition de E formée de deux ouverts de E .*

2) *Une partie $A \subset E$ est connexe si le sous-espace topologique A de E est connexe.*

3) *Une partie $D \subset E$ est un domaine si D est ouverte et connexe.*

Remarque 4.4.2. *Si $B \subset A \subset E$, alors B est une partie connexe de A si et seulement si B est une partie connexe de E .*

Exemples 4.4.3. - \emptyset et connexe; $\{x\}$ est connexe;

- E muni de la topologie grossière est connexe;

- Tout espace topologique discret possédant au moins deux points n'est pas connexe.

Proposition 4.4.4. *Les propriétés suivantes son équivalentes.*

1) E est connexe.

2) Il n'existe pas de partition de E formée de deux fermés.

3) Les seules parties de E à la fois ouvertes et fermées sont \emptyset et E .

4) Toute application continue de E dans $\{0, 1\}$ est constante.

Démonstration. 1) \Rightarrow 2) Supposons qu'il existe F_1 et F_2 deux fermées de E telles que $F_1 \cap F_2 = \emptyset$ et $E = F_1 \cup F_2$, donc $\mathcal{C}_E^{F_1}$ et $\mathcal{C}_E^{F_2}$ sont deux ouverts qui forment une partition de E , absurde.

2) \Rightarrow 3) S'il existe une partie $A \neq \emptyset$, $A \neq E$ et A est à la fois ouverte et fermée, alors A et \mathcal{C}_E^A (qui sont deux fermées) forment une partition de E , absurde.

3) \Rightarrow 4) Soit f une application continue non constante de E dans $\{0, 1\}$, on a $\{0\}$ est à la fois ouvert et fermé de $\{0, 1\}$, donc $f^{-1}(\{0\}) \neq \emptyset$ et $f^{-1}(\{0\}) \neq E$ et c'est ouvert et fermé à la fois de E , ce qui est absurde.

4) \Rightarrow 1) Supposons que E n'est pas connexe, donc il existe deux ouverts non vides et disjoints O_1 et O_2 tels que $O_1 \cup O_2 = E$. Considérons l'application $f : E \rightarrow \{0, 1\}$ définie par :

$$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x \in O_1 \\ 1 & \text{si } x \in O_2 \end{cases} \quad (\forall x \in E).$$

Cette application f est continue sur E puisque l'image réciproque de tout ouvert de $\{0, 1\}$ est un ouvert de E (en effet $f^{-1}(\emptyset) = \emptyset$, $f^{-1}(\{0\}) = O_1$, $f^{-1}(\{1\}) = O_2$ et $f^{-1}(\{0, 1\}) = E$ sont des ouverts de E), mais f n'est pas constante. \square

Définition 4.4.5. Une application f d'un espace topologique E vers un espace topologique F est localement constante si et seulement si pour tout $x \in E$, il existe un voisinage de x sur lequel f prend la même valeur $f(x)$.

Lemme 4.4.6. Soient E et E' deux espaces topologiques avec E' est discret. Alors toute application continue $f : E \rightarrow E'$ est localement constante.

Démonstration. Soient $x \in E$ et $x' = f(x)$. Puisque E' est discret alors $\{x'\}$ est un voisinage de x' dans E' . La continuité de f implique que $v = f^{-1}(\{x'\})$ est un voisinage de x dans E et on a pour tout $y \in v$, $f(y) = x'$. \square

Définition 4.4.7. Une partie A de \mathbb{R} est un intervalle si pour tous $a, b \in A$ tels que $a \leq b$, on a $[a, b] \subset A$.

Théorème 4.4.8. Les parties connexes de \mathbb{R} sont les intervalles de \mathbb{R} .

Démonstration. Soit A une partie connexe de \mathbb{R} , si A n'est pas intervalle il existerait $(a, b) \subset A \times A$ tel que $[a, b]$ n'est pas inclus dans A , par suite il existerait $c \in]a, b[$ tel que $c \notin A$, donc $] -\infty, c[\cap A$ et $]c, +\infty[\cap A$ est une partition de A formée de deux ouverts de A , ce qui est absurde.

Réciproquement, soit $A = [\alpha, \beta]$ un intervalle de \mathbb{R} . Si $\alpha = \beta$, alors A réduit à un point donc connexe. Si $\alpha < \beta$, soit φ une application continue de A vers $\{0, 1\}$. On va montrer que φ est constante. Pour cela, soient $a, b \in A$ tels que $a < b$ et considérons $B = \{x \in [a, b] / \varphi(x) = \varphi(a)\}$. $B \neq \emptyset$ (car $a \in B$) et majorée par b , soit $c = \sup B$. On a

$B = \varphi^{-1}(\{\varphi(a)\})$ est un fermé de E , or $c = \sup B \in \bar{B} = B$, et d'après le lemme précédent (lemme 4.4.6), $\varphi : E \rightarrow \{0, 1\}$ est localement constante, donc il existe $\varepsilon > 0$ tel que pour tout $x \in]c - \varepsilon, c + \varepsilon[$, $\varphi(x) = \varphi(c) = \varphi(a)$, il vient que $]c - \varepsilon, c + \varepsilon[\cap [a, b] \subset B \subset [a, c]$, ceci donne $b = c$ et $b \in B$, donc $\varphi(b) = \varphi(a)$, par conséquent φ est constante. \square

Remarque 4.4.9. - \mathbb{R} est connexe.

- \mathbb{Q} n'est pas connexe, car tout intervalle $[a, b]$ de \mathbb{R} contient un irrationnel donc $[a, b]$ n'est pas inclus dans \mathbb{Q} .

- $\mathbb{C}_{\mathbb{R}}^{\mathbb{Q}}$ n'est pas connexe.

Théorème 4.4.10. Soit $f : E \rightarrow F$ une application continue d'un espace topologique connexe E dans un espace topologique F . Alors $f(E)$ est une partie connexe de F . Brièvement dit : L'image d'un connexe par une application continue est connexe.

Démonstration. Soient $A = f(E)$ et $\varphi : A \rightarrow \{0, 1\}$ une application continue. On a $\varphi \circ f$ est continue, donc $\varphi \circ f$ est constante sur E . Par suite, si $a_1, a_2 \in f(E)$ alors il existe $x_1, x_2 \in E$ tels que $a_1 = f(x_1)$ et $a_2 = f(x_2)$, donc $\varphi(a_1) = \varphi \circ f(x_1) = \varphi \circ f(x_2) = \varphi(a_2)$, d'où φ est constante et $A = f(E)$ est connexe. \square

Corollaire 4.4.11. a) Tout espace homéomorphe à un espace connexe est connexe.

b) L'image d'un espace connexe E par une application continue $f : E \rightarrow \mathbb{R}$ est un intervalle.

Proposition 4.4.12. Soit $(A_i)_{i \in I}$ une famille de parties connexes d'un espace topologique E . Si les A_i sont deux à deux non disjoints, alors $A = \cup_{i \in I} A_i$ est connexe.

Démonstration. Soit $\varphi : A \rightarrow \{0, 1\}$ une application continue. Pour tout $i \in I$, l'application $\varphi|_{A_i} : A_i \rightarrow \{0, 1\}$ est continue sur A_i , or A_i est connexe, donc φ prend une valeur constante $\lambda_i \in \{0, 1\}$ dans A_i .

Soient $i, j \in I$, alors il existe $a \in A_i \cap A_j \neq \emptyset$, donc $\lambda_i = \varphi(a) = \lambda_j$, d'où φ est constante dans A . \square

Corollaire 4.4.13. Si $(A_i)_{i \in I}$ est une famille de parties connexes d'un espace topologique E telle que $\cap_{i \in I} A_i \neq \emptyset$, alors $A = \cup_{i \in I} A_i$ est connexe.

Lemme 4.4.14. Soit $\varphi : E \rightarrow F$ une application continue d'un espace topologique E dans un espace topologique discret F . Si φ est constante dans une partie A dense sur E , alors elle est constante dans E .

Démonstration. Soit x'_0 la seule valeur prise par φ dans A , alors $\varphi^{-1}(\{x'_0\})$ est un fermé de E qui contient A , donc contient aussi $\bar{A} = E$, d'où φ est constante dans E . \square

Proposition 4.4.15. Soient E un espace topologique et $A \subset E$ une partie connexe. Alors toute partie B de E telle que $A \subset B \subset \bar{A}$ est connexe.

Démonstration. Soit $\varphi : B \rightarrow \{0, 1\}$ une application continue, alors $\varphi|_A : A \rightarrow \{0, 1\}$ est continue (A est connexe), donc φ est constante dans A . Il suffit, d'après le lemme précédent (lemme 4.4.14), de montrer que A est dense dans B , ce qui est vraie car $\overline{A}^B = \overline{A} \cap B = B$. \square

Remarque 4.4.16. *L'adhérence d'une partie connexe d'un espace topologique E est connexe.*

4.4.2 Composantes connexes

Définition 4.4.17. *On dit que deux points x et y d'un espace topologique E sont connectés dans E , s'il existe une partie connexe de E qui les contient.*

Proposition 4.4.18. *La relation " x et y sont connectés dans E " (qu'on note $x \equiv y$) est une relation d'équivalence sur E .*

Démonstration. - Réflexivité : Pour tout $x \in E$, $x \equiv x$ car x et x appartiennent à $\{x\}$.

- Symétrie : évidente.

Transitivité : Soient $x, y, z \in E$ tels que $x \equiv y$ et $y \equiv z$, alors il existe deux parties connexes A et B de E telles que $x, y \in A$ et $y, z \in B$. On a donc $x, z \in A \cup B$ qui est connexe, car $y \in A \cap B \neq \emptyset$. \square

Notation : On notera $C(x)$ la classe d'équivalence de $x \in E$.

Proposition 4.4.19. *Soient E un espace topologique et $x_0 \in E$, alors $C(x_0)$ est la plus grande partie connexe de E qui contient $\{x_0\}$.*

Démonstration. Soit $(A_i)_{i \in I}$ la famille des parties connexes de E qui contiennent $\{x_0\}$ et soit $A = \cup_{i \in I} A_i$. On a :

- A est connexe (car $\{x_0\} \subset \cap_{i \in I} A_i \neq \emptyset$) et comme $x_0 \in A$, alors tous les points de A sont connectés à x_0 . Ainsi, $A \subset C(x_0)$.

- Soit $x \in C(x_0)$, alors x appartient à une partie connexe contenant x_0 , donc il existe $i \in I$ tel que $x \in A_i$, d'où $C(x_0) \subset A$. Ainsi, $C(x_0) = A$ qui est bien la plus grande partie connexe de E contenant $\{x_0\}$. \square

Définition 4.4.20. *Soient E un espace topologique et $x \in E$.*

- 1) *La composante connexe de $x \in E$ est la plus grande partie connexe de E contenant $\{x\}$, c-à-d $C(x)$.*
- 2) *Les composantes connexes de E sont les composantes connexes des points de E .*

Remarque 4.4.21. a) *Les composantes connexes d'un espace topologique E constituent une partition de E formées des parties connexes.*

b) *E est connexe si et seulement si E n'a qu'une seule composante connexe.*

Proposition 4.4.22. *Les composantes connexes d'un espace topologique E sont fermées dans E .*

Démonstration. Soit A une composante connexe dans E et soit $x \in A$. On a \bar{A} est une partie connexe de E contenant $\{x\}$, ce qui entraîne que $\bar{A} \subset A = C(x)$, donc A est fermée. \square

4.4.3 Espaces connexes par arcs

Définition 4.4.23. *On appelle **arc** (ou chemin) dans un espace topologique E toute application continue $\gamma: [0, 1] \rightarrow E$. On dit que $\gamma(0)$ est l'origine de l'arc, $\gamma(1)$ son extrémité et $\Gamma' = \gamma([0, 1])$ son image. On dit aussi que $\gamma(0)$ et $\gamma(1)$ sont les extrémités de γ .*

Remarque 4.4.24. *L'image Γ' de γ est une partie connexe de E (car, c'est l'image du connexe $[0, 1]$ par γ continue).*

Définition 4.4.25. *On dit qu'un espace topologique E est connexe par arcs si pour tous $x, y \in E$, il existe un arc $\gamma: [0, 1] \rightarrow E$ d'origine x et d'extrémité y .*

Théorème 4.4.26. *Tout espace topologique E connexe par arcs est connexe.*

Démonstration. Soit $x_0 \in E$, pour tout $x \in E$ il existe un arc $\gamma: [0, 1] \rightarrow E$ tel que $\gamma(0) = x_0$ et $\gamma(1) = x$. Donc, x_0 et x appartiennent à l'image Γ' de γ (qui est connexe), par suite x_0 et x sont connectés dans E , c-à-d $x \in C(x_0)$, d'où E possède une seule composante connexe et E est connexe. \square

Remarque 4.4.27. *Il existe des espaces topologiques connexes qui ne sont pas connexes par arcs. (Voir l'exercice 4.5.9)*

4.5 Exercices

Exercice 4.5.1. *Soit E un espace topologique séparé.*

- 1) *Montrer que la réunion de toute famille finie $(K_j)_{j \in J}$ de compacts de E est compacte.*
- 2) *Montrer que l'intersection de toute famille $(K_i)_{i \in I}$ de compacts de E est compacte.*
- 3)
 - a) *Montrer que, si K et K' sont deux compacts disjoints de E , alors K et K' sont topologiquement disjoints.*
 - b) *En déduire que, si E est compact, alors deux parties disjointes et fermées F_1 et F_2 dans E sont topologiquement disjointes.*
- 4) *Montrer que, si $(x_n)_n$ est une suite d'éléments de E convergeant vers $a \in E$, alors $A = \{x_n, n \in \mathbb{N}\} \cup \{a\}$ est compact.*

Solution

1) Soit $F = \cup_{j \in J} K_j$ et soit $(O_i)_{i \in I}$ une famille d'ouverts de E telle que $F \subset \cup_{i \in I} O_i$, alors pour tout $j \in J$, $K_j \subset \cup_{i \in I} O_i$, et comme K_j est compact, il existe $I_j \subset I$, I_j fini, tel que $K_j \subset \cup_{i \in I_j} O_i$. Soit $I' = \cup_{j \in J} I_j$, alors $I' \subset I$, I' est fini et $F \subset \cup_{i \in I'} O_i$.

2) Pour tout $i \in I$, K_i est fermée dans E , donc $F' = \cap_{i \in I} K_i$ est fermée dans E . Fixons $i_0 \in I$, alors $F' \subset K_{i_0}$ et par suite, F' est fermée de K_{i_0} , il vient que F' est compacte dans K_{i_0} , donc F' est compacte dans E .

3) a) Supposons que K et K' sont deux compacts disjoints tels que $K \cap K' = \emptyset$, alors pour tout $k' \in K'$ on a $k' \notin K$. D'après le cours (Lemme 4.1.11), il existe deux voisinages ouverts $v_{k'} \in \mathfrak{V}(k')$ et $u_{k'} \in \mathfrak{V}(K)$ de k' et K tels que $v_{k'} \cap u_{k'} = \emptyset$. Or, K' est compact et $K' \subset \cup_{k' \in K'} v_{k'}$, il existe donc $p \in \mathbb{N}^*$ tel que $K' \subset \cup_{i=1}^p v_{k'_i} = O_{K'}$ (c'est un voisinage de K') et soit $O_K = \cap_{i=1}^p u_{k'_i}$ (c'est un voisinage de K) et on a $O_K \cap O_{K'} = \emptyset$.

b) Si F_1 et F_2 sont deux parties fermées dans E (compact), alors elles sont compactes et on applique a).

4) On a A est séparé, car E est séparé.

Soit $(O_i)_{i \in I}$ une famille d'ouverts de E telle que $A \subset \cup_{i \in I} O_i$. Montrons qu'il existe $J \subset I$, J fini, tel que $A \subset \cup_{i \in J} O_i$. puisque $a \in A$, alors il existe $j_0 \in I$ tel que $a \in O_{j_0}$ et par suite O_{j_0} est un voisinage de a . Comme $\lim_{n \rightarrow +\infty} x_n = a$, alors il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tout $n \geq n_0$, $x_n \in O_{j_0}$. De plus, pour tout $0 \leq k \leq n_0 - 1$, il existe $i_k \in I$ tel que $x_k \in O_{i_k}$. On a donc, $A \subset O_{j_0} \cup (\cup_{k=0}^{n_0-1} O_{i_k})$.

Exercice 4.5.2. *Montrer que dans un espace topologique compact, tout point admet un système fondamental de voisinages compacts.*

Solution

Il suffit de montrer que, tout point a de E admet un système fondamental de voisinages fermés.

Soit $(v_i)_{i \in I}$ la famille des voisinages fermés de a et soit w un voisinage ouvert de a . Supposons que w ne contient aucun voisinage fermé de a . On a $F = \bigcup_E^w$ est fermée dans E et puisque, pour tout $i \in I$, v_i n'est pas inclus dans w , alors $v_i \cap F \neq \emptyset$. Il vient donc que pour tout $J \subset I$, avec J est fini, $\cap_{i \in J} (v_i \cap F) = (\cap_{i \in J} v_i) \cap F \neq \emptyset$. Par suite, d'après la Proposition 4.1.5, $\cap_{i \in I} (v_i \cap F) \neq \emptyset$, donc $(\cap_{i \in I} v_i) \cap F \neq \emptyset$. Or, $a \in w$ et $a \notin F$, il existe donc $b \neq a$ tel que $b \in \cap_{i \in I} v_i$, absurde car E est séparé et $\cap_{i \in I} v_i = \{a\}$ (Exercice 3.7.8)

Exercice 4.5.3. *Soient (E, d) et (F, δ) deux espaces métriques. Soit $f : E \rightarrow F$ une application uniformément continue. Montrer que, si $(x_n)_n$ est une suite de Cauchy dans E , alors $(f(x_n))_n$ est une suite de Cauchy dans F .*

Solution

Soit $\varepsilon > 0$, comme f est uniformément continue, alors il existe $\eta > 0$ tel que pour tous $x, y \in E$, $d(x, y) < \eta \Rightarrow \delta(f(x), f(y)) < \varepsilon$. Or, $(x_n)_n$ est de Cauchy, il existe donc $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tous $n, m \geq n_0$, on a $d(x_n, x_m) < \eta$. On en déduit que pour tous $n, m \geq n_0$, $\delta(f(x_n), f(x_m)) < \varepsilon$, donc $(f(x_n))_n$ est de Cauchy.

Exercice 4.5.4. Soit (E, d) un espace métrique complet et soit $(F_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite décroissante de fermés non vides de E .

1) Montrer que, si $\lim_{n \rightarrow +\infty} \delta(F_n) = 0$, où $\delta(F_n)$ est le diamètre de F_n , alors $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} F_n$ est non vide et qu'il réduit à un point.

2) Le résultat de 1) est-il vrai si :

a) (E, d) n'est pas complet ?

b) $\delta(F_n)$ ne tend pas vers 0 ?

Solution

1) Soient, pour tout $n \in \mathbb{N}$, $x_n \in F_n$ (F_n est non vide). Comme $(F_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est décroissante, alors pour tout $(n, p) \in \mathbb{N}^2$, $x_{n+p} \in F_{n+p} \subset F_n$, donc $d(x_{n+p}, x_n) \leq \delta(F_n)$, et puisque $\lim_{n \rightarrow +\infty} \delta(F_n) = 0$, alors la suite $(x_n)_n$ est de Cauchy dans E qui est complet, il vient que $(x_n)_n$ est convergente vers un point $a \in E$ vérifiant $a \in F = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} F_n$. En effet, soit $p \in \mathbb{N}$ tel que pour tout $n \geq p$, $x_n \in F_p$, comme F_p est fermé, alors $a \in F_p$, donc $a \in F$. Or, pour tout $n \in \mathbb{N}$, on a $\delta(F) \leq \delta(F_n)$, et comme $\lim_{n \rightarrow +\infty} \delta(F_n) = 0$, alors $\delta(F) = 0$, donc $F = \{a\}$.

2) a) C'est faux. Prendre $E =]0, 1]$ et $F_n =]0, \frac{1}{n+1}]$, on a $(F_n)_n$ est une suite décroissante de fermés non vides de E et $\lim_{n \rightarrow +\infty} \delta(F_n) = 0$, mais $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} F_n = \emptyset$.

b) C'est faux. Prendre $E = \mathbb{R}$ et $F_n = [n, +\infty[$, on a $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} F_n = \emptyset$.

Exercice 4.5.5. Soient (E, d) un espace métrique compact, $f : E \rightarrow E$ une application continue et $(F_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite décroissante de fermés de E . Montrer que

$$\bigcap_{n \in \mathbb{N}} f(F_n) = f\left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} F_n\right).$$

Solution

On a $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} F_n \subset F_n, \forall n \in \mathbb{N}$, donc $f\left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} F_n\right) \subset f(F_n), \forall n \in \mathbb{N}$, d'où $f\left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} F_n\right) \subset \bigcap_{n \in \mathbb{N}} f(F_n)$.

Inversement, soit $y \in \bigcap_{n \in \mathbb{N}} f(F_n)$, donc $y \in f(F_n), \forall n \in \mathbb{N}$. Par suite, il existe $x_n \in F_n$ tel que $y = f(x_n)$. Il vient que $(x_n)_n$ est une suite d'éléments de E qui est compact, donc il existe une sous suite $(x_{n_k})_k$ convergeant vers un point $x \in E$.

Comme $(F_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est une suite décroissante, alors pour tout $p \in \mathbb{N}$ et tout $k \geq p$, $x_{n_k} \in F_p$ qui est fermé, donc $x \in F_p$ et par suite, $x \in \bigcap_{p \in \mathbb{N}} F_p$. Puisque f est continue, alors $f(x_{n_k})$ converge vers $f(x)$, d'où $y = f(x) \in f\left(\bigcap_{p \in \mathbb{N}} F_p\right)$. On obtient donc le résultat.

Exercice 4.5.6. Soit (E, d) un espace métrique. On suppose qu'il existe un réel $r > 0$ tel que, toutes les boules fermées de rayon r sont compactes dans E . Montrer que (E, d) est complet.

Solution

Soit $(x_n)_n$ une suite de Cauchy dans E . On a donc, pour tout $\varepsilon > 0$, il existe $n_\varepsilon \in \mathbb{N}$ tel que pour tous $n, m \geq n_\varepsilon$, $d(x_n, x_m) < \varepsilon$. En particulier, pour $\varepsilon = r$ on a : $\forall n \geq n_r$, $d(x_n, x_{n_r}) < r \Rightarrow \forall n \geq n_r, x_n \in \mathcal{B}(x_{n_r}, r) \Rightarrow (x_n)_{n \geq n_r} \subset \overline{\mathcal{B}(x_{n_r}, r)}$ qui est compacte, donc $(x_n)_{n \geq n_r}$ admet une valeur d'adhérence. Or $(x_n)_n$ est de Cauchy, elle converge donc vers cette valeur. Donc (E, d) est complet

Exercice 4.5.7. Soient (E, d) un espace métrique complet et $f : E \rightarrow E$ une application. On suppose qu'il existe $n \in \mathbb{N}^*$ tel que $g = f^n$ soit une contraction.

- 1) Montrer que f admet un point fixe unique a qui est aussi un point fixe de g .
- 2) Montrer que, si f est continue en a , alors $\lim_{m \rightarrow +\infty} f^m(x) = a, \forall x \in E$.

Solution

1) Comme g est contractante, alors il existe $a \in E$ tel que $g(a) = a$, c-à-d $f(g(a)) = f(a)$. Ainsi, $g(f(a)) = f^n(f(a)) = f(f^n(a)) = f(g(a)) = f(a)$, donc $f(a)$ est aussi un point fixe de g , d'où $f(a) = a$.

On suppose qu'il existe $b \in E$ tel que $f(b) = b$, alors $b = f(b) = f(f(b)) = \dots = f^n(b) = g(b)$, c-à-d b est un point fixe de g , d'où $b = a$.

2) D'après le cours, on a $\lim_{p \rightarrow +\infty} g^p(x) = a, \forall x \in E$. Soit $m = np + r$, avec $0 \leq r \leq n - 1$, on a donc $\lim_{p \rightarrow +\infty} f^{np}(x) = a$. Puisque f est continue, alors $\lim_{p \rightarrow +\infty} f^{np+1}(x) = f(a) = a, \dots, \lim_{p \rightarrow +\infty} f^{np+(n-1)}(x) = a$, donc $\lim_{p \rightarrow +\infty} f^m(x) = a$.

Exercice 4.5.8. Montrer que tout produit fini d'espaces topologiques connexes est connexe.

Solution

Il suffit de montrer que le produit de deux espaces connexes est connexe. Soit $E = E_1 \times E_2$ le produit de deux espaces connexes E_1 et E_2 .

Soit $f = E_1 \times E_2 \rightarrow \{0, 1\}$ une application continue et soient $a = (a_1, a_2), b = (b_1, b_2) \in E_1 \times E_2$ et $c = (b_1, a_2)$, alors on a $a, c \in E_1 \times \{a_2\}$ qui est connexe, car il est homéomorphe à E_1 , par suite $f : E_1 \times \{a_2\} \rightarrow \{0, 1\}$ qui est continue est constante sur $E_1 \times \{a_2\}$, ce qui donne $f(a) = f(c)$. De même on obtient $f(c) = f(b)$, ce qui montre que $f(a) = f(b)$ et que f est constante, d'où $E = E_1 \times E_2$ est connexe.

Exercice 4.5.9. L'objectif de l'exercice est de donner un exemple (classique) d'un espace topologique connexe qui n'est pas connexe par arcs.

Soient $A = \{(x, \sin(\frac{1}{x})) \in \mathbb{R}^2 / 0 < x \leq 1\}$ et $F = \overline{A} \subset \mathbb{R}^2$.

- 1) Montrer que $F = A \cup \{(0, y) / -1 \leq y \leq 1\}$.
- 2) Montrer que F est connexe.
- 3) Montrer que F n'est pas connexe par arcs.

Solution

1) Soit $(x, y) \in F = \bar{A}$, alors il existe une suite $((x_n, y_n))_n$ de A qui converge vers (x, y) . Si $x > 0$, alors $y_n = \sin(\frac{1}{x_n})$ converge vers $\sin(\frac{1}{x})$ (par continuité de \sin), d'où $(x, y) \in A$.

Dans le cas $x = 0$, on a $y_n = \sin(\frac{1}{x_n})$, donc $y_n \in [-1, 1]$. Par conséquent, à la limite on a $y \in [-1, 1]$, ainsi $(x, y) \in \{0\} \times [-1, 1]$, d'où $\bar{A} = F \subset A \cup \{(0, y) / -1 \leq y \leq 1\}$.

Réciproquement, soit $(x, y) \in A \cup \{(0, y) / -1 \leq y \leq 1\}$. Montrons qu'il existe une suite $((x_n, y_n))_n$ de A qui converge vers (x, y) .

- Si $x > 0$, une telle suite existe trivialement (il suffit de prendre la suite constante égale à (x, y)).

- Supposons que $x = 0$ et $y \in [-1, 1]$. Soit $z \geq 1$ tel que $\sin(z) = y$. Soit alors $x_n = \frac{1}{z+2\pi n}$, on aura $\sin(\frac{1}{x_n}) = \sin(z) = y$. Par conséquent, la suite $((x_n, \sin(\frac{1}{x_n})))_n$ est une suite de A qui converge vers $(0, y)$, d'où $A \cup \{(0, y) / -1 \leq y \leq 1\} \subset F$.

2) Considérons l'application continue $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ définie par $f(x) = (x, \sin(\frac{1}{x}))$. On a $f(]0, 1]) = A$, donc A est connexe comme image du connexe $]0, 1]$ par f .

3) Par l'absurde, supposons que F est connexe par arcs. Il existe donc un arc $\gamma : [0, 1] \rightarrow F$ continue tel que $\gamma(0) = (1, \sin(1))$ et $\gamma(1) = (0, 0)$. Notons $\gamma(t) = (x(t), y(t))$ et $T_0 = \{t \in [0, 1] / x(t) > 0\}$. On a $T_0 \neq \emptyset$ puisque $0 \in T_0$, on considère alors $t_0 = \sup T_0$.

Supposon que $x(t_0) > 0$, alors par continuité de x on aurait $x > 0$ sur un voisinage de t_0 , ce qui en contredit la définition. Par conséquent, $x(t_0) = 0$ et par continuité de x , on a $\lim_{t \rightarrow t_0} x(t) = 0$. Ainsi, il existe une suite $(\tau_n)_n$ qui converge en croissant vers t_0 telle que la suite $(x(\tau_n))_n$ converge en décroissant vers 0.

Notons $\gamma(t_0) = (0, y_0)$ et soit $y \in [-1, 1] \setminus \{y_0\}$. Soit $z > 0$ tel que $\sin(z) = y$, alors pour tout $n \in \mathbb{N}$, il existe $k_n \in \mathbb{N}$ assez grand pour que $x_n = \frac{1}{z+2\pi k_n} < x(\tau_n)$. Par le théorème des valeurs intermédiaires appliqué à x , il existe $t_n \in [\tau_n, t_0]$ tel que $x(t_n) = x_n$. On a alors $\gamma(t_n) = (x_n, \sin(z+2\pi k_n)) = (x_n, y)$. On obtient donc, la suite $(t_n)_n$ converge vers t_0 et $\gamma(t_n)$ converge vers $(0, y) \neq \gamma(t_0)$. Contradiction.

CHAPITRE 5

ESPACES VECTORIELS NORMÉS

Pour ce qui suit, \mathbb{K} désigne \mathbb{R} ou \mathbb{C} et la notation $|\cdot|$ représente la valeur absolue ou le module selon les cas $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

5.1 Norme sur un espace vectoriel

5.1.1 Définition et propriétés

Définition 5.1.1. Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel. On appelle norme sur E toute application $\|\cdot\| : E \rightarrow \mathbb{R}^+$ qui vérifie les propriétés suivantes :

- (i) $\forall x \in E, \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0_E$.
- (ii) $\forall x \in E, \forall \lambda \in \mathbb{K}, \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$.
- (iii) $\forall x, y \in E, \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$.

On dit que $(E, \|\cdot\|)$ est un espace vectoriel normé (e.v.n).

Remarque 5.1.2. a) Dans la propriété (i), l'équivalence peut être remplacée par l'implication directe (\Rightarrow), car l'implication inverse peut s'obtenir de (ii) avec $\lambda = 0$.

b) Si $\|\cdot\| : E \rightarrow \mathbb{R}^+$ est une application vérifiant seulement (ii) et (iii), on dit que $\|\cdot\|$ est une semi-norme sur E .

c) L'inégalité de (iii) est connue sous le nom de l'inégalité triangulaire.

Proposition 5.1.3. Dans un espace vectoriel normé $(E, \|\cdot\|)$, les propriétés suivantes sont vraies :

- a) $\forall x, y \in E, \left| \|x\| - \|y\| \right| \leq \|x - y\|$.
- b) L'application $x \rightarrow \|x\|$ est uniformément continue sur E , l'application $(x, y) \rightarrow x + y$ est uniformément continue sur $E \times E$ et l'application $(\lambda, x) \rightarrow \lambda x$ est continue sur $\mathbb{K} \times E$.
- c) Pour tout $a \in E$, l'application $x \rightarrow x + a$ est un homéomorphisme de E .

Démonstration. a) On a pour tous $x, y \in E$,

$$\|x\| = \|x - y + y\| \leq \|x - y\| + \|y\| \text{ et } \|y\| = \|y - x + x\| \leq \|x - y\| + \|x\|.$$

b) D'après a), l'application $x \rightarrow \|x\|$ est lipschitzienne.

Pour l'application $(x, y) \rightarrow x + y$, on a

$$\|x + y - (x' + y')\| \leq \|x - x'\| + \|y - y'\|, \quad \forall x, x', y, y' \in E.$$

Pour l'application $(\lambda, x) \rightarrow \lambda x$, on a

$$\begin{aligned} \|\lambda x - \lambda_0 x_0\| &= \|(\lambda - \lambda_0)(x - x_0) + \lambda_0(x - x_0) + (\lambda - \lambda_0)x_0\| \\ &\leq |\lambda - \lambda_0| \|x - x_0\| + |\lambda_0| \|x - x_0\| + |\lambda - \lambda_0| \|x_0\|. \end{aligned}$$

c) $x \rightarrow x + a$ est bijective, de plus on a $\|x + a - (y + a)\| = \|x - y\|$, donc continue. De même l'application réciproque $x \rightarrow x - a$ est continue. \square

Remarque 5.1.4. Soit $(E, \|\cdot\|)$ un e.v.n. L'application $d(x, y) = \|x - y\|$ est une distance sur E invariant par translation (c-à-d $\forall a, x, y \in E, d(x + a, y + a) = d(x, y)$). On dit que d est la distance associée à la norme $\|\cdot\|$.

Si E est complet pour cette distance, on dit que E est un **espace de Banach**.

Définition 5.1.5. On dit que deux normes $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ sur un espace vectoriel E sont équivalentes si leurs distances associées sont équivalentes.

Proposition 5.1.6. Dans un espace vectoriel E , deux normes $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ sont équivalentes si et seulement s'ils existent $\alpha > 0$ et $\beta > 0$ tels que, pour tout $x \in E, \|x\|_1 \leq \alpha \|x\|_2$ et $\|x\|_2 \leq \beta \|x\|_1$.

Démonstration. \Leftarrow) Soit d_1 et d_2 deux distances associées aux normes $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ respectivement. Supposons qu'ils existent $\alpha > 0$ et $\beta > 0$ tels que, $\|x\|_1 \leq \alpha \|x\|_2$ et $\|x\|_2 \leq \beta \|x\|_1$, on a donc $\frac{1}{\alpha} \|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq \beta \|x\|_1$, ce qui implique que $\frac{1}{\alpha} d_1 \leq d_2 \leq \beta d_1$.

\Rightarrow) Supposons que $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ sont équivalentes. Considérons $\overline{B}_1(0, 1) = \{x \in E / \|x\|_1 \leq 1\}$, c'est un voisinage de 0 dans $(E, \|\cdot\|_1)$, c'est donc aussi voisinage de 0 dans $(E, \|\cdot\|_2)$. Par suite, il existe $r > 0$ tel que $\overline{B}_2(0, r) \subset \overline{B}_1(0, 1)$, ainsi pour tout $y \in E, \|y\|_2 \leq r \Rightarrow \|y\|_1 \leq 1$.

Soit $x \in E$, avec $x \neq 0$, et soit $y = r \frac{x}{\|x\|_2}$, alors on a $\|y\|_2 = r \frac{\|x\|_2}{\|x\|_2} = r \Rightarrow \|y\|_1 \leq 1$ c-à-d $r \frac{\|x\|_1}{\|x\|_2} \leq 1$, donc $\|x\|_1 \leq \frac{1}{r} \|x\|_2$. on prend $\alpha = \frac{1}{r}$.

Si $x = 0$, l'inégalité est vérifiée. Même démonstration pour β . \square

Corollaire 5.1.7. Soient $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ deux normes équivalentes sur l'espace vectoriel E .

a) Toute suite de Cauchy pour $\|\cdot\|_1$ est de Cauchy pour $\|\cdot\|_2$.

b) Si $(E, \|\cdot\|_1)$ est complet, alors $(E, \|\cdot\|_2)$ est aussi complet.

c) Si A est une partie bornée dans $(E, \|\cdot\|_1)$, elle est aussi bornée dans $(E, \|\cdot\|_2)$.

Définition 5.1.8. Soient $(E, \|\cdot\|)$ un e.v.n et F un sous-espace vectoriel de E . La restriction de la norme de E à F est une norme sur F , qui induit sur F la distance induite par la distance de E .

5.1.2 Produit fini d'espaces normés

Soient E_1, \dots, E_n des espaces vectoriels normés sur \mathbb{K} . Pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$ et tout $x_i \in E_i$, on note $\|x_i\|_{E_i}$ la norme dans E_i . Sur l'espace produit $E = E_1 \times \dots \times E_n = \prod_{i=1}^n E_i$, on peut définir la norme

$$\|x\| = \max_{1 \leq i \leq n} \|x_i\|_{E_i} = \max(\|x_1\|_{E_1}, \dots, \|x_n\|_{E_n}), \quad x = (x_1, \dots, x_n) \in E.$$

Cette norme induit sur E la distance

$$d(x, y) = \|x - y\| = \max(\|x_1 - y_1\|_{E_1}, \dots, \|x_n - y_n\|_{E_n}), \quad \text{où } y = (y_1, \dots, y_n) \in E,$$

c'est la distance produit, qui définit la topologie produit.

5.2 Espaces normés de dimensions fines

Soient E un espace vectoriel de dimension finie n sur \mathbb{K} , $\{e_1, \dots, e_n\}$ une base de E , (x_1, \dots, x_n) les coordonnées d'un point $x \in E$ et $\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$.

Proposition 5.2.1. $(E, \|\cdot\|_\infty)$ est isomorphe à \mathbb{K}^n muni de sa norme usuelle.

Démonstration. Considérer l'application $\varphi : E \rightarrow \mathbb{K}^n, x \rightarrow (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{K}^n$. □

Corollaire 5.2.2. Soit $(E, \|\cdot\|)$ un e.v.n de dimension finie. Alors,

- a) Les parties compactes de E sont les parties fermées et bornées de E .
- b) La sphère unité $S(0, 1)$ est compacte dans $(E, \|\cdot\|)$.

Démonstration. a) L'application $\varphi : (E, \|\cdot\|) \rightarrow \mathbb{K}^n, x \rightarrow \sum_{i=1}^n x_i e_i$ est un homéomorphisme, donc pour toute partie $A \subset E$ on a A est compacte $\Leftrightarrow \varphi(A)$ est compacte dans $\mathbb{K}^n \Leftrightarrow \varphi(A)$ est fermée et bornée dans \mathbb{K}^n . Par suite, $\varphi^{-1}(\varphi(A)) = A$ est un fermé de E , elle est bornée car φ^{-1} est une isométrie ($\delta(\varphi(A)) = \delta(\varphi^{-1}(\varphi(A)))$).

b) $S(0, 1)$ est bornée, de plus on a $S(0, 1) = \{x \in E / \|x\| = 1\} = \|\cdot\|^{-1}\{1\}$. Or, $\|\cdot\|$ est continue, donc $S(0, 1)$ est fermée, d'où elle est compacte. □

Théorème 5.2.3. Sur un espace vectoriel de dimension finie E , toutes les normes sont équivalentes.

Démonstration. Montrons que toutes les normes sont équivalentes à la norme $\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$.

Soient N une norme quelconque sur E et $x \in E$. On a donc, $N(x) = N(\sum_{i=1}^n x_i e_i) \leq \sum_{i=1}^n |x_i| N(e_i) \leq \alpha \|x\|_\infty$, avec $\alpha = \sum_{i=1}^n N(e_i)$.

D'autre part, l'application $N : (E, \|\cdot\|_\infty) \rightarrow \mathbb{R}^+$ est continue (c'est même uniformément continue) et la sphère $S(0, 1)$ est compacte, soit donc $m = \inf_{x \in S(0, 1)} N(x) = N(x_0)$,

avec $x_0 \in S(0, 1)$ (l'inf est atteint dans un compact). On a $m = N(x_0) > 0$, car N est une norme et $x_0 \neq 0$ puisque $\|x_0\|_\infty = 1$. Par suite, pour tout $x \in S(0, 1)$, $N(x) \geq m > 0$. Soit $y \in E$.

Si $y \neq 0_E$, on pose $x = \frac{y}{\|y\|_\infty}$. Donc, $\|x\|_\infty = 1 \Rightarrow N(x) = \frac{N(y)}{\|y\|_\infty} \geq m \Rightarrow \|y\|_\infty \leq \frac{1}{m}N(y)$.

On prend $\beta = \frac{1}{m}$.

Si $y = 0_E$, l'inégalité est vérifiée. \square

Proposition 5.2.4. *Un \mathbb{K} -espace vectoriel normé $(E, \|\cdot\|)$ est de dimension finie si et seulement si la boule unité fermée $\overline{B}(0, 1)$ est compacte.*

Démonstration. \Rightarrow) D'après le corollaire 5.2.2, on a $\overline{B}(0, 1)$ est fermée et bornée, donc elle est compacte.

\Leftarrow) Supposons que $\overline{B}(0, 1)$ est une partie compacte de E et montrons que E est de dimension finie.

On a $\overline{B}(0, 1) \subset \bigcup_{x \in \overline{B}(0, 1)} B(x, \frac{1}{2})$, donc il existe un nombre fini de points x_1, \dots, x_n de

$\overline{B}(0, 1)$ tels que $\overline{B}(0, 1) \subset \bigcup_{i=1}^n B(x_i, \frac{1}{2})$.

Soit F le sous-espace vectoriel de E engendré par $\{x_1, \dots, x_n\}$. Montrons que $E = F$. Supposons qu'il existe $x \in E \setminus F$. Comme F est fermé, alors $\alpha = d(x, F) > 0$. Ainsi, Par la définition de $d(x, F)$, il existe $y \in F$ tel que $\alpha \leq \|x - y\| < \alpha + \frac{1}{2}\alpha = \frac{3}{2}\alpha$. Posons $z = \frac{x-y}{\|x-y\|}$. On a $z \in \overline{B}(0, 1)$, donc il existe $i_0 \in \{1, \dots, n\}$ tel que $z \in B(x_{i_0}, \frac{1}{2})$, c-à-d $\|z - x_{i_0}\| < \frac{1}{2}$. Par suite, on a $x = y + \|x - y\|z = y + \|x - y\|x_{i_0} + \|x - y\|(z - x_{i_0})$, avec $y + \|x - y\|x_{i_0} \in F$. Il vient que $\|x - (y + \|x - y\|x_{i_0})\| = \|x - y\|\|z - x_{i_0}\|$, ce qui donne $\alpha \leq \|x - y\|\|z - x_{i_0}\| < \frac{3}{4}\alpha$, c-à-d $\alpha < \frac{3}{4}\alpha$. Impossible. Donc $E = F$ et $\dim E$ est finie. \square

5.3 Continuité des applications linéaires

Théorème 5.3.1. *Soient E et F deux espaces vectoriels normés et $f : E \rightarrow F$ une application linéaire. Les propriétés suivantes sont équivalentes :*

- 1) f est continue sur E ;
- 2) f est continue en un certain point de E (en particulier au point 0);
- 3) f est bornée sur la boule unité $\overline{B}(0, 1)$;
- 4) f est bornée sur toute boule de centre 0 (donc sur toute partie bornée);
- 5) f est lipschitzienne (\Rightarrow qu'il existe une constante $k > 0$ tel que : $\forall x \in E, \|f(x)\| \leq k\|x\|$);
- 6) f est uniformément continue.

Démonstration. 5) \Rightarrow 6), 6) \Rightarrow 1), 1) \Rightarrow 2) sont immédiates.

2) \Rightarrow 3) Soit $\eta > 0$ tel que $\|x\| \leq \eta \Rightarrow \|f(x)\| \leq 1$. Alors, $\|x\| \leq 1 \Rightarrow \|\eta x\| \leq \eta \Rightarrow \|f(x)\| \leq \frac{1}{\eta}$.

3) \Rightarrow 5) Supposons qu'il existe une constante M telle que $\|x\| \leq 1 \Rightarrow \|f(x)\| \leq M$. Alors, $\|f(y) - f(x)\| = \|f(y-x)\| \leq M\|y-x\|$ (si $y \neq x$, prendre $\frac{y-x}{\|y-x\|}$).

3) \Rightarrow 4) Soit M une constante telle que $\|x\| \leq 1 \Rightarrow \|f(x)\| \leq M$. Alors pour tout réel R , $\|x\| \leq R \Rightarrow f(x) \leq MR$. \square

Définition 5.3.2. La norme d'une application linéaire continue $f : E \rightarrow F$, notée $\|f\|$, est sa constante de Lipschitz, c'est à dire le plus petit réel $k \geq 0$ tel que

$$\forall x \in E, \|f(x)\|_F \leq k\|x\|_E.$$

Autrement dit :

$$\|f\| = \sup_{x \in E, x \neq 0} \frac{\|f(x)\|_F}{\|x\|_E} = \sup_{x \in E, \|x\|_E=1} \|f(x)\|_F = \sup_{x \in E, \|x\|_E \leq 1} \|f(x)\|_F.$$

Définition 5.3.3. Soient E et F deux \mathbb{K} -e.v.n. $\mathcal{L}(E, F)$ désigne l'espace vectoriel des applications linéaires et continue, et l'application $f \rightarrow \|f\| = \sup_{x \in E, \|x\|_E=1} \|f(x)\|_F$ est la norme usuelle de $\mathcal{L}(E, F)$.

Proposition 5.3.4. Soient E et F deux \mathbb{K} -e.v.n et $f \in \mathcal{L}(E, F)$. On a :

1) $\forall x \in E, \|f(x)\|_F \leq \|f\| \|x\|_E.$

2) Si $M \in \mathbb{R}^+$ vérifie $\|f(x)\|_F \leq M \|x\|_E (\forall x \in E)$, alors $\|f\| \leq M.$

Démonstration. 1) Comme f est linéaire, alors $f(0) = 0$, donc l'inégalité est vraie. Si $x \neq 0$, alors

$$\frac{\|f(x)\|}{\|x\|} \leq \sup_{y \in E, y \neq 0} \frac{\|f(y)\|}{\|y\|} = \|f\|,$$

ce qui donne $\|f(x)\| \leq \|f\| \|x\|.$

2) Soit $M \in \mathbb{R}^+$ tel que pour tout $x \in E$, $\|f(x)\| \leq M \|x\|$, alors pour tout $x \neq 0$, $\frac{\|f(x)\|}{\|x\|} \leq M$, d'où $\sup_{x \in E, x \neq 0} \frac{\|f(x)\|}{\|x\|} = \|f\| \leq M.$ \square

Théorème 5.3.5. Si F est complet, alors l'e.v.n. $\mathcal{L}(E, F)$ est complet.

Démonstration. Soit $(f_n)_n$ une suite de Cauchy dans $\mathcal{L}(E, F)$, alors : $\forall \varepsilon > 0, \exists n_0 \in \mathbb{N}, \forall n, m \geq n_0$ on a $\|f_n - f_m\| < \varepsilon$. Il vient que $\|f_n(x) - f_m(x)\| \leq \|f_n - f_m\| \|x\| < \varepsilon \|x\|, \forall x \in E$. Ceci montre que $(f_n(x))_n$ est une suite de Cauchy dans F qui est complet, donc elle est convergente. Soit $f(x) = \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(x)$. Par suite, on a $f \in \mathcal{L}(E, F)$. En effet,

$f(\alpha x + \beta y) = \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(\alpha x + \beta y) = \alpha \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(x) + \beta \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(y) = \alpha f(x) + \beta f(y)$, ce qui prouve que f est linéaire. D'autre part, puisque pour tout $x \in E$ et tous $n, m \geq n_0$ on a $\|f_n(x) - f_m(x)\| \leq \|f_n - f_m\| \|x\| < \varepsilon \|x\|$, alors en faisant tendre $m \rightarrow +\infty$, on obtient $\|f_n(x) - f(x)\| \leq \varepsilon \|x\|$. Donc pour tout $n \geq n_0$, $f_n - f$ est continue, d'où $f = f_n - (f_n - f)$ est continue. Enfin, puisque $\|f_n(x) - f(x)\| \leq \varepsilon \|x\|$, alors $\|f_n - f\| \leq \varepsilon$ pour tout $n \geq n_0$, ce qui montre que $(f_n)_n$ converge vers f dans $\mathcal{L}(E, F)$. \square

Theorem 5.3.6. Soit $(E, \|\cdot\|_E)$ et $(F, \|\cdot\|_F)$ deux e.v.n. Si $\dim E$ est fini, alors toutes les applications linéaires de E vers F sont continues.

Démonstration. Sur E , toutes les normes sont équivalentes. Soit $\{e_1, \dots, e_n\}$ une base de E et $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$ un élément de E . On pose $\|x\|_E = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i| = \|x\|_\infty$. On a,

$$\|f(x)\|_F = \left\| \sum_{i=1}^n x_i f(e_i) \right\| \leq \|x\|_\infty \sum_{i=1}^n \|f(e_i)\|.$$

D'où, pour tout $x \in E$, $\|f(x)\|_F \leq k \|x\|_\infty$. \square

5.4 Exercices

Exercice 5.4.1. Soit (E, d) un espace vectoriel muni d'une distance vérifiant :

(i) Pour tous $x, y \in E$ et $\lambda \in \mathbb{R}$, $d(\lambda x, \lambda y) = |\lambda| d(x, y)$.

(ii) Pour tous $x, y, z \in E$, $d(x + z, y + z) = d(x, y)$.

Montrer que d provient d'une norme, c'est-à-dire qu'il existe une norme N sur E telle que pour tous $x, y \in E$, $d(x, y) = N(x - y)$.

Solution

Si une telle norme existe, elle est nécessairement définie par :

$$N(x) = N(x - 0) = d(x, 0).$$

Montrons donc que $N : E \rightarrow \mathbb{R}^+$, $N(x) = d(x, 0)$ est une norme sur E telle que pour tous $x, y \in E$,

$$d(x, y) = N(x - y). \quad (*)$$

Tout d'abord, l'égalité (*) est vérifiée car pour tous $x, y \in E$, en utilisant (ii) on obtient :

$$N(x - y) = d(x - y, 0) = d(x - y + y, y) = d(x, y).$$

Il reste seulement à vérifier que N est une norme.

- Pour tout $x \in E$, on a $N(x) = d(x, 0) \geq 0$ et $N(x) = 0 \Leftrightarrow d(x, 0) = 0 \Leftrightarrow x = 0$.

- Pour tous $x \in E$ et $\lambda \in \mathbb{R}$, $N(\lambda x) = d(\lambda x, 0) = d(\lambda x, \lambda 0) = |\lambda|d(x, 0) = |\lambda|N(x)$.
- Soient $x, y \in E$. En utilisant l'inégalité triangulaire pour d , on a

$$\begin{aligned} N(x+y)d(x+y, 0) &\leq d(x+y, y) + d(y, 0) \\ &= d(x, 0) + d(y, 0) \\ &= N(x) + N(y). \end{aligned}$$

Ce qui prouve le résultat. N est donc bien une norme qui a les propriétés demandées.

Exercice 5.4.2. *Montrer qu'une partie non vide A d'un e.v.n $(E, \|\cdot\|)$ est bornée si et seulement s'il existe un réel positif M tel que :*

$$\forall x \in A, \|x\| \leq M.$$

Solution

\Rightarrow) Supposons que A est bornée, alors son diamètre $\delta(A) < +\infty$. En fixant $x_0 \in A$, on a pour tout $x \in A$

$$\|x\| = \|x - x_0 + x_0\| \leq \|x - x_0\| + \|x_0\| \leq \delta(A) + \|x_0\|.$$

On prend $M = \delta(A) + \|x_0\|$.

\Leftarrow) Supposons qu'il existe $M > 0$ tel que, $\|x\| \leq M$ pour tout $x \in A$, alors on a pour tout $x \in A$, $x \in \overline{B}(0_E, M)$, donc $A \subset \overline{B}(0_E, M)$, d'où A est bornée.

Exercice 5.4.3. *Soient A et B deux parties non vides d'un e.v.n E .*

- 1) *Montrer que si A ou B est ouverte, alors $A + B$ est ouverte.*
- 2) *Montrer que si A et B sont connexes, alors $A + B$ est connexe.*
- 3) *Montrer que si A et B sont compactes, alors $A + B$ est compacte.*
- 4) *Montrer que si A est compacte et B est fermée, alors $A + B$ est fermée.*
- 5) *Donner un exemple de deux fermées A et B telles que $A + B$ n'est pas fermée.*

Solution

1) Si A est un ouvert, alors pour tout $b \in B$, $A + b$ est ouvert. En effet, l'application $f : A \rightarrow A + b$ est un homéomorphisme, donc $f(A) = A + b$ est un ouvert. D'où $A + B = \bigcup_{b \in B} A + b$ est un ouvert.

Autre méthode : On a $a + b \in A + B$ pour tous $a \in A$ et $b \in B$. Comme A est ouvert, alors il existe $r > 0$ tel que $a + B(0, r) \subset A$. Par suite, $a + B(0, r) + b \subset A + B$, donc $A + B$ est ouvert.

2) Si A et B sont connexes, alors $A \times B$ est connexe (voir exercice 4.5.8). De plus, l'application $\varphi : A \times B \rightarrow A + B$, $(a, b) \rightarrow a + b$ est continue, donc $\varphi(A \times B) = A + B$ est connexe.

3) Si A et B sont compactes, alors $A \times B$ est compacte (théorème de Tychonoff), donc $\varphi(A \times B) = A + B$ est compacte.

4) Supposons que A est compacte et B est fermée. Soit (z_n) une suite d'éléments de $A + B$ telle que $z_n \rightarrow z$. Montrons que $z \in A + B$.

On a $z_n \in A + B$, alors il existe $a_n \in A$ et $b_n \in B$ tels que $z_n = a_n + b_n$. Puisque A est compacte, il existe une sous-suite (a_{n_k}) de (a_n) qui converge vers $a \in A$. Il vient que $b_{n_k} = z_{n_k} - a_{n_k}$ converge vers $b \in B$ (car B est fermée). Donc, $z_{n_k} = b_{n_k} + a_{n_k}$ converge vers $a + b \in A + B$. Par conséquent, $\lim_n z_n = \lim_k z_{n_k} = z = a + b \in A + B$.

5) Dans l'e.v.n \mathbb{R} , on considère $A = \mathbb{N}^*$ et $B = \{\frac{1}{n} - n, n > 1\}$. Vérifions que A et B sont des fermés et que $0 \in \overline{A + B}$, mais $0 \notin A + B$.

On a $\mathbb{C}_{\mathbb{R}}^A =]-\infty, 1[\cup \bigcup_{n \geq 1}]n, n+1[$ qui est ouvert, donc A est fermé. De même, $\mathbb{C}_{\mathbb{R}}^B = \bigcup_{n \geq 1}]\frac{1}{n+1} - (n+1), \frac{1}{n} - n[\cup]-1, +\infty[$ qui est ouvert, donc B est fermé.

Si $0 \in A + B$, alors il existe $m \in A$ et $n > 1$ tel que $m + \frac{1}{n} - n = 0$, ce qui implique $\frac{1}{n} = n - m \in \mathbb{Z}$, impossible, donc $0 \notin A + B$. Mais $0 \in \overline{A + B}$, car $\frac{1}{n} = (\frac{1}{n} - n) + n \in A + B$ et $\frac{1}{n} \rightarrow 0$.

Exercice 5.4.4. On considère le système d'équations suivant :

$$(S) \begin{cases} x = \frac{1}{4} \sin(x+y) \\ y = 1 + \frac{2}{3} \arctan(x-y) \end{cases} .$$

Montrer que (S) admet une unique solution.

Solution

Considérons la fonction $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ définie par :

$$f(x, y) = \left(\frac{1}{4} \sin(x+y), 1 + \frac{2}{3} \arctan(x-y) \right), (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

Il est clair que f est continue. En appliquant le théorème des accroissements finis, on obtient

$$\begin{aligned} \|f(x, y) - f(x', y')\| &= d(f(x, y), f(x', y')) \\ &= \frac{1}{4} |\sin(x+y) - \sin(x'+y')| + \frac{2}{3} |\arctan(x-y) - \arctan(x'-y')| \\ &\leq \frac{1}{4} |x+y-x'-y'| + \frac{2}{3} |x-y-x'+y'| \\ &\leq \frac{11}{12} |x-x'| + \frac{11}{12} |y-y'| \\ &= \frac{11}{12} d((x, y), (x', y')) = \frac{11}{12} \|(x, y) - (x', y')\|. \end{aligned}$$

Donc f est une contraction, par suite elle admet un point fixe unique $f(x, y) = (x, y)$. Ce point fixe ne sera rien qu'une solution du système (S) .

Exercice 5.4.5. Soit $(E, \|\cdot\|)$ un \mathbb{R} -espace vectoriel normé. On note $\bar{B}(0, 1)$ la boule unité fermée de E . Soit F un sous-espace vectoriel fermé de E vérifiant $F \neq E$. On pose

$$d(x, F) = \inf\{\|x - y\|, y \in F\}.$$

1) Soient $x \in E, y \in F$ et $\lambda \in \mathbb{R}$, établir les trois propriétés suivantes :

$$(i) d(x, F) \leq \|x\|, \quad (ii) d(\lambda x, F) = |\lambda|d(x, F), \quad (iii) d(x - y, F) = d(x, F).$$

2) Soient $x \in E$ et $x' \in E$. Montrer que

$$(iv) d(x + x', F) \leq d(x, F) + d(x', F).$$

3) Soit $x \in \bar{B}(0, 1)$ tel que $\alpha = d(x, F) > 0$. Montrer que

$$\forall \varepsilon > 0, \exists y \in F / \alpha \leq \|x - y\| < \alpha(1 + \varepsilon).$$

4) Soit $x \in \bar{B}(0, 1)$ tel que $\alpha d(x, F) > 0$. Montrer que pour tout $\varepsilon > 0$, on peut trouver $x^* \in \bar{B}(0, 1)$ tel $d(x^*, F) = (1 + \varepsilon)^{-1} < 1$.

5) Dédurre de ce qui précède l'égalité $\sup\{d(x, F), x \in \bar{B}(0, 1)\} = 1$.

6) Démontrer à l'aide de ce qui précède le théorème du cours qui permet d'affirmer que si la boule $\bar{B}(0, 1)$ est compacte, alors le \mathbb{R} -espace vectoriel E est de dimension finie.

Solution

1) (i) Tout sous-espace vectoriel contient 0, on a donc,

$$d(x, F) = \inf\{\|x - y\|, y \in F\} \leq \|x - 0\| = \|x\|.$$

(ii) Pour $\lambda = 0$, en appliquant (i), on obtient

$$d(0x, F) = d(0, F) \leq \|0\| = 0 = |0|d(x, F).$$

Pour $\lambda \neq 0$, on a

$$\begin{aligned} d(\lambda x, F) &= \inf\{\|\lambda x - y\|, y \in F\} = \inf\{|\lambda| \|x - \lambda^{-1}y\|, y \in F\} \\ &= |\lambda| \inf\{\|x - \lambda^{-1}y\|, y \in F\} = |\lambda| \inf\{\|x - y\|, y \in F\} \\ &= |\lambda| d(x, F). \end{aligned}$$

(iii) Comme $y \in F$ et puisque $\{y+z, z \in F\} = F$, on a

$$\begin{aligned} d(x-y, F) &= \inf\{\|x-y-z\|, z \in F\} = \inf\{\|x-(y+z)\|, z \in F\} \\ &= \inf\{\|x-z\|, z \in F\} = d(x, F). \end{aligned}$$

2) Par définition, on peut trouver deux suites $(y_n)_n \subset F$ et $(y'_n)_n \subset F$ telles que

$$d(x, F) = \lim_{n \rightarrow +\infty} d(x, y_n) \text{ et } d(x', F) = \lim_{n \rightarrow +\infty} d(x, y'_n).$$

Comme $y_n + y'_n \in F$, on peut écrire

$$d(x+x', F) \leq \|x+x' - (y_n + y'_n)\| \leq \|x - y_n\| + \|x' - y'_n\|.$$

L'inégalité (iv) s'obtient en passant à la limite quand $n \rightarrow +\infty$.

3) Par la définition de $d(x, F)$, on a

$$\forall \varepsilon' > 0, \exists y \in F / \|x - y\| < d(x, F) + \varepsilon'.$$

Ainsi, pour tout $\varepsilon > 0$, on a $\alpha > 0\varepsilon > 0$, car $\alpha > 0$. On peut donc appliquer ce qui précède avec $\varepsilon' = \alpha\varepsilon$ pour obtenir

$$\forall \varepsilon > 0, \exists y \in F / \|x - y\| < \alpha(1 + \varepsilon).$$

D'autre part, puisque $y \in F$, on a par définition $\alpha = d(x, F) \leq \|x - y\|$.

4) Avec ε comme en 3), le choix $x^* = \alpha^{-1}(1 + \varepsilon)^{-1}(x - y)$ convient. En effet, l'inégalité de droite de la question 3) garantit $x^* \in \overline{B}(0, 1)$. D'autre part, en appliquant (ii) et (iii), on obtient

$$d(x^*, F) = \alpha^{-1}(1 + \varepsilon)^{-1}d(x - y, F) = \alpha^{-1}(1 + \varepsilon)^{-1}d(x, F) = (1 + \varepsilon)^{-1} < 1.$$

5) Pour $x \in \overline{B}(0, 1)$, la condition $d(x, F) = 0$ implique l'existence d'une suite $(x_n)_n \subset F$ qui converge vers x . Comme F est fermé, cela implique $x \in F$. Ainsi, si pour tout $x \in \overline{B}(0, 1)$ on a $d(x, F) = 0$, c'est que $\overline{B}(0, 1) \subset F$. Comme $E = \cup\{\overline{B}(0, n), n \in \mathbb{N}\}$, cela conduit à $E \subset F$, c-à-d $E = F$, contradiction.

On peut donc trouver $x \in \overline{B}(0, 1)$ avec $d(x, F) > 0$. En appliquant la question 4) pour les choix $\varepsilon = (1 + n)^{-1}$, on obtient une suite $(x_n^*)_n \in \overline{B}(0, 1)$ vérifiant :

$$\sup\{d(x, F), x \in \overline{B}(0, 1)\} \geq \lim_{n \rightarrow +\infty} d(x_n^*, F) = \lim_{n \rightarrow +\infty} (2+n)(1+n)^{-1} = 1.$$

Or, d'après (i) de la question 1), on a

$$\forall x \in \overline{B}(0, 1), d(x, F) \leq \|x\| \leq 1.$$

6) Supposons que $\overline{B}(0, 1)$ soit compacte. Fixons $\varepsilon > 0$, alors du recouvrement ouvert $\overline{B}(0, 1) \subset \cup\{B(x, \varepsilon), x \in \overline{B}(0, 1)\}$, on peut extraire un sous-recouvrement fini :

$$\overline{B}(0, 1) \subset \cup\{B(x_i, \varepsilon), x_i \in \overline{B}(0, 1), i \in I\} \quad I = \{1, \dots, n\}.$$

On considère le sous-espace F de E engendré par $\{x_1, \dots, x_n\}$. Comme F est de dimension fini, il est fermé. Par construction, $\overline{B}(0, 1) \subset F + \varepsilon B(0, 1)$.

Pour le choix de $\varepsilon = \frac{1}{2}$, cela implique

$$\sup\{d(x, F), x \in \overline{B}(0, 1)\} \leq \frac{1}{2}.$$

Pour $F \neq E$, ceci est en contradiction avec les conclusions de la question 5). Donc $F = E$ et $\dim E = n < +\infty$.